

Magnetické pole v látkách

(4)

→ všechno je magneticky aktivní ; elektron... orbitální moment, spin (magnetický moment)

→ ^{vektor} magnetická polarizace $\vec{P}_m(\vec{r})$; magnetizace $\vec{M}(\vec{r})$: $\vec{P}_m(\vec{r}) = \mu_0 \vec{M}(\vec{r})$

magnetický moment \vec{P}_m : $\vec{P}_m = \mu_0 \vec{m}$ $\vec{P}_m = \int_V \vec{P}_m dV$



... magnetizace indukuje tzv. magnetizační proudy (nejsem reálné, pouze pro popis)

$$\vec{j}_{s,m} = \vec{M} \times \vec{r} \quad \vec{j}_m = \text{rot} \vec{M}$$

$$I_m = \int_s \text{rot} \vec{M} \cdot d\vec{S} = \oint_l \vec{M} \cdot d\vec{l}$$

Ampérův zákon v látkovém prostředí

$$\oint_l (\vec{B} - \mu_0 \vec{M}) \cdot d\vec{l} = \oint_l (\vec{B} - \vec{P}_m) \cdot d\vec{l} = \mu_0 I$$

diferenciální vztah: $\text{rot} \vec{H} = \vec{j}$

intenzita magnetického pole $\vec{H}(\vec{r})$

$$\vec{H}(\vec{r}) = \frac{\vec{B}(\vec{r}) - \vec{P}_m(\vec{r})}{\mu_0}$$

$$\oint_l \vec{H} \cdot d\vec{l} = I$$

→ tečné složky \vec{H} nespojitě ; normálové složky \vec{B} spojitě.

Materiálové vztahy, susceptibilita, permeabilita

slabě magnetické látky

x

silně magnetické látky

→ malá magnetizace

$$\vec{M}(\vec{r}) = \chi_m \vec{H}(\vec{r})$$

$$\vec{P}_m(\vec{r}) = \mu_0 \chi_m \vec{H}(\vec{r})$$

$$\vec{B}(\vec{r}) = \mu_0 \vec{H}(\vec{r})$$

→ značné hodnoty

→ např. feromagnetické - hysterézní křivka závislost magnetizace na intenzitě pole

→ χ_m → magnetická susceptibilita látky

→ $\mu_m = \mu_0 (1 + \chi_m)$ → permeabilita látky

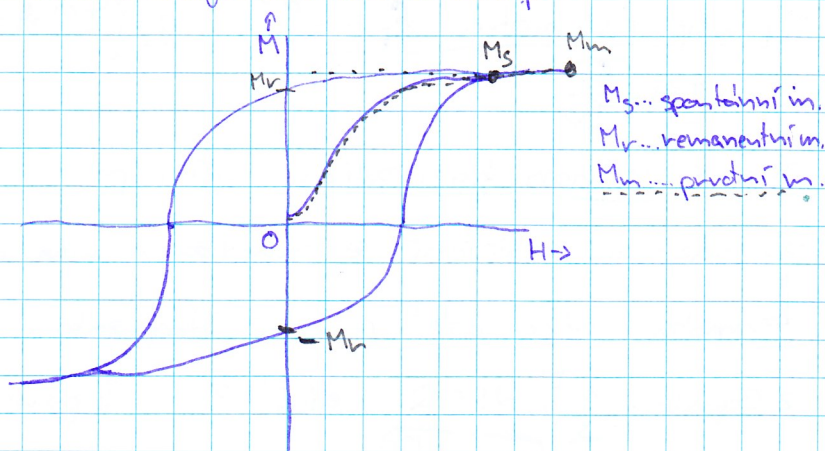
→ $\mu_r = (1 + \chi_m)$ → relativní permeabilita

$$\mu = \mu_0 \cdot \mu_r \quad \mu_r = \frac{B}{H}$$

→ susceptibilita může být v anizotropních látkách (např. krystal) tenzor

→ $\chi_m < 0$... diamagnetické

→ $\chi_m > 0$... paramagnetické



→ magneticky tvrdé feromag. → zůstane trvale magn.

→ Currieův zákon $\chi_m = \frac{C}{T}$ → Currieova konst.

→ T_c - Currieova teplota... při, které magnetizace látky klesne na 0.

$$\chi_m = \frac{C}{T - T_c} \quad T > T_c$$

Magnetický obvod

izotropní, homogenní, lineární prostředí ⇒ platí $\oint_l \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu I$

→ magnetické tokové řáky jsou uzavřené křivky

↳ magnetická toková trubice (uzavřená)

→ magnetomotivické napětí \mathcal{E}_m

$$\mathcal{E}_m = I_c = \oint_l \vec{H} \cdot d\vec{l}$$

$$U_m = I_m R_m \quad U_{m,i} = \int_{l_i} \vec{H} \cdot d\vec{l} = I \int_{l_i} \frac{dl}{\mu_i S_i}$$

Hopkinsův zákon: $\mathcal{E}_m = \sum_{i=1}^N U_{m,i}$

z... počet závitů

$$I_c = I \cdot z$$

... "ampér závit"

Magnetostatické pole

→ magnetické pole, jež vzniká bez přítomnosti volného proudu.
→ pole objemově rozložených magnetických dipólů... $\vec{M}(\vec{r})$
→ zmagnetizovaných těles

$$\oint \vec{H} \cdot d\vec{l} = 0 \quad \text{rot} \vec{H} = 0$$

$$\varphi_m = \vec{M} \cdot \vec{r}$$

$$p_m = -\text{div} \vec{M}$$

$$\oint \vec{B} \cdot d\vec{S} = 0$$

$$\vec{H} = -\text{grad} \varphi_m(\vec{r})$$

$$\vec{B} = \mu_0 \vec{H} + \mu_0 \vec{M}$$

$$\varphi_m(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi} \left[\int_V \frac{p_m}{R} dV + \int_S \frac{\sigma_m}{R} dS \right]$$

formální analogie: \vec{E} a \vec{H} ; \vec{D} a \vec{B}

→ mimo těleso : $\vec{B} = \mu_0 \vec{H}$

uvnitř : $\frac{\vec{B}}{\mu_0} = \vec{H} + \vec{M}$

→ demagnetizační faktor → sešit XX.

Kvazistacionární pole, elmag. indukce

indukovaná elektromotorická napětí $\mathcal{E}_F(t) = RI(t)$

Zákon EMG indukce :

$$\mathcal{E}_F(t) = -\frac{d\psi}{dt}$$

ψ ... celkový tok → $\psi = \oint \vec{B} \cdot d\vec{S}$

→ orientace \vec{B} je taková, aby indukovaný proud kompenzoval ψ .
→ aby byl magnetický tok určen jednoznačně, musí platit $\oint \vec{B} \cdot d\vec{S} = 0$

Pro nehybnou smyčku : $\mathcal{E}_F(t) = -\int_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S}$

Souviselost mezi EMG indukcí a silovými účinky mag. pole + sešit XXI.

a) přímý vodič v homog. poli

$$\vec{E} = -\vec{v} \times \vec{B}$$

$$\mathcal{E}I = RI^2 - \mathcal{E}_F \cdot I$$

b) elektrický stroj

$$\mathcal{E}_F = |\vec{v} \times \vec{B}| \cdot p = v \cdot B \cdot p$$

$$\mathcal{E}_F = \oint \vec{E}_F^* \cdot d\vec{l} = v \cdot B \cdot p$$

c) princip fluxmetru

$$\mathcal{E}_F = -\frac{d\psi}{dt}$$

$$q = \int_{t_1}^{t_2} I(t) dt = -\frac{1}{R} \int_{t_1}^{t_2} \frac{d\psi}{dt} dt = \frac{\psi_1 - \psi_2}{R}$$

$$I(t) = \frac{\mathcal{E}_F}{R}$$

Obecné vlastnosti kvazistacionárního pole

→ splněna rovnice kontinuity: $\oint \vec{j} \cdot d\vec{S} = 0$
 $\text{div} \vec{j} = 0$

→ v kvazistac. přiblížení se zanedbávají mag. účinky posuvných proudů

↳ můžeme předpokládat platnost Amp. zákona

$$\oint \vec{H} \cdot d\vec{l} = I ; \quad \text{rot} \vec{H} = \vec{j}$$

$$\vec{B} = \text{rot} \vec{A} \\ \text{div} \vec{A} = 0 \\ \text{div} \vec{B} = 0$$

z Gausse : $\oint \vec{D} \cdot d\vec{S} = Q ; \quad \text{div} \vec{D} = \rho$

|| potenciální pole : $\oint \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0 ; \quad \text{rot} \vec{E} = 0$
 $\vec{E} = -\text{grad} \varphi$

a navíc ještě : $\mathcal{E}_F = -\frac{d\psi}{dt}$

Vlastní a vzájemná indukčnost vodičů

L... vlastní indukčnost smyčky → L_{kk} - vlastní
 L_{kk} - vzájemná

→ smyčka protékající proudem I vadi pole \vec{B} : $\psi = L \cdot I$

→ N smyček I_1, \dots, I_N , proudy I_1, \dots, I_N : ψ_i - i-tá smyčka :

$$\psi_i = \sum_{k=1}^N L_{ik} \cdot I_k$$

$$L_{ik} = L_{ki}$$

$$\mathcal{E}_F = -\frac{d\psi}{dt} = -L \frac{dI}{dt}$$

Střídavé obvody

perioda změn proudu

⑥

- $\text{div} \vec{j} = 0$ pro rozměry obvodu mnohem menší než $\lambda = c \cdot T$
- po odeznění přechodových jevů nastane ustálený stav
- platí Ohmův a Kirchhoffovy zákony

$$I(t) = I_0 \cos(\omega t + \varphi_i)$$

ODPOR $U(t) = R I_0 \cos(\omega t + \varphi_i)$

$$U_0 = R \cdot I_0$$

$$R = Z_R \dots \text{rezistance}$$

KAPACITA

$$U_C(t) = \frac{Q_C(t)}{C} = \frac{1}{\omega C} I_0 \sin(\omega t + \varphi_i) = \frac{1}{\omega C} I_0 \cos(\omega t + \varphi_i - \frac{\pi}{2})$$

→ napětí se zpožďuje

$$U_0 = \frac{1}{\omega C} \cdot I_0$$

$$\frac{1}{\omega C} = Z_C \dots \text{kapacitance}$$

INDUKČNOST

$$U_L(t) = L \frac{dI}{dt} = \omega L I_0 \cos(\omega t + \varphi_i + \frac{\pi}{2})$$

→ napětí předbíhá proud

$$U_0 = \omega L I_0$$

$$\omega L = Z_L \dots \text{induktance}$$

$$I_0 = \frac{U_0}{Z} \quad Z \dots \text{impedance}$$

Komplexní symbolika: $\cos(\omega t + \varphi_i) = \text{Re } e^{i(\omega t + \varphi)}$

okamžitá hodnota: $\hat{U}(t) = U_0 e^{i(\omega t + \varphi)} = \bar{U} e^{i\omega t}$
 $\hat{I}(t) = I_0 e^{i(\omega t + \alpha)} = \bar{I} e^{i\omega t}$

$$\bar{U} = U_0 e^{i\varphi}$$

... komplexní amplituda

$$\bar{Z}_R = R$$

$$\bar{Z}_L = i\omega L = \omega L e^{i\frac{\pi}{2}}$$

$$\bar{Z}_C = \frac{1}{i\omega C} = \frac{1}{\omega C} e^{-i\frac{\pi}{2}}$$

Ohm komplexně: $\bar{U} = \bar{Z} \cdot \bar{I}$

I. Kirch: $\sum_{i=1}^N \text{Re } \hat{I}_i(t) = \text{Re } \sum_{i=1}^N \hat{I}_i(t) = 0$

$$\Rightarrow \sum_{k=1}^N \hat{I}_k(t) = 0 \Rightarrow \sum_{k=1}^N \bar{I}_k = 0$$

II. Kirch: $\text{Re } \sum_{i=1}^N \hat{U}_i(t) = \text{Re } \sum_{k=1}^M \bar{Z}_k \hat{I}_k(t)$

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^N \bar{U}_i(t) = \sum_{k=1}^M \bar{Z}_k \cdot \bar{I}_k(t)$$

Nortonova věta: Přechod mezi zdrojem napětí \bar{U}_0 a proudem \bar{I} , \bar{Z}_i impedance zdroje

$$I = \frac{\bar{U}_0}{\bar{Z}_i}$$

Věta o superpozici: řeším obvody při kterém je zapnutý jen jeden zdroj
⇒ výsledek je rovnou součet dílčích řešení pro každý jeden zapnutý zdroj

Thèveninova věta: Chci zjistit proud tekoucí určitou větví, zbytek obvodu nahradím zdrojem napětí a určitou impedancí tohoto zdroje. Pro proud v k-té větvi mezi uzly i a i+1:

\bar{U}_0 ... napětí mezi i a i+1, je-li k-tá větev vyjmuta

$$\bar{I}_k = \frac{\bar{U}_0}{\bar{Z}_k + \bar{Z}_{i,i+1}}$$

$\bar{Z}_{i,i+1}$... impedance obvodu s vyjmutou k-tou větví a vypnutými zdroji

$$\bar{Z} = R + iX = Z_0 e^{i\varphi}$$

$$\varphi = \arctg \frac{X}{R} = \frac{\text{Im } \bar{Z}}{\text{Re } \bar{Z}}$$

Kvazistacionární elektrický obvod

zjednodušeně: $R_c \cdot I = \mathcal{E}(t) - \frac{d\psi}{dt}$ (5)

Ohmův zákon: $R_c \cdot I_i = \mathcal{E}_i(t) + \mathcal{E}_{F,i}(t) = \mathcal{E}_i(t) - \frac{d\psi_i}{dt}$

$R_c \cdot I = \mathcal{E}(t) - L \frac{dI}{dt}$

$U_c(t) = \frac{Q(t)}{C}$

$R_c \cdot I(t) + U_c(t) = \mathcal{E}(t) - L \frac{dI(t)}{dt}$

$I(t) = \frac{dQ(t)}{dt}$

$U_R(t) = R \cdot I(t)$

I. Kirch.: $\sum_{i=1}^N I_i = 0$ (v uzlu)

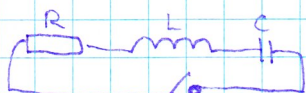
$U_L(t) = L \frac{dI(t)}{dt}$

II. Kirch.: $U_R(t) + U_L(t) + U_c(t) = L \frac{d^2 I}{dt^2} + R \frac{dI}{dt} + I \frac{1}{C} = \frac{d\mathcal{E}(t)}{dt}$

Generace střídavého harmonického napětí

zdroj: $\mathcal{E}(t) = \mathcal{E}_0 \cos(\omega t + \varphi)$ \mathcal{E}_0 ... amplituda napětí

oscilační obvod:



$L \frac{d^2 I}{dt^2} + R \frac{dI}{dt} + \frac{I}{C} = 0$

$L_{1,2} = \frac{-R \pm \sqrt{R^2 - 4LC}}{2L}$

$\sigma = \frac{R}{2L}$

$\omega_0^2 = \frac{1}{LC}$

$I(t) = K_1 e^{\lambda_1 t} + K_2 e^{\lambda_2 t}$

$\omega_0 = \frac{2\pi}{T} = \frac{1}{\sqrt{LC}}$

... Thompsonův vzorec

$\rightarrow I(t) = K e^{-\sigma t} \cos(\omega_v t + \varphi)$

střídavý obvod: $I(t) = I_0 \cos(\omega t + \varphi_i)$

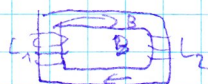
$U(t) = U_0 \cos(\omega t + \varphi_u)$

$I_0 = \frac{U_0}{Z}$

... usměrněný stav dost dlouho po zapojení

... efektivní indukčnost: $L_{\text{eff}} = L_1(1 - k^2)$

... k ... koeficient vazby



$\frac{I_1}{I_2} = \frac{N_2}{N_1}$

$\frac{E_1}{E_2} = \frac{N_1}{N_2}$

$k = \frac{L_{12}}{L_1 L_2}$

Energie kvazistacionárního pole

RLC obvodem projde náboj $dQ = I dt$: $I(t) d\psi + U_c dQ + R_c I^2 dt = \mathcal{E}(t) I(t) dt$

~~zdrojový/vstřední výkon~~ (zdrojový) výkon vstředních sil $N_z(t) = \mathcal{E}(t) I(t)$

$R_c I^2(t)$... okamžitý výkon na Joulovo teplo

$U_c dQ$... změna energie elstat. pole kondenzátoru

$I(t) d\psi = dW_m$... změna energie spojená se změnou magnetického toku

[Energie dodávaná polem vstředních sil se mění jednak na Joulovo teplo a jednak je vynakládána na změny el. a mag. pole.]

$W_m = \frac{1}{2} I \psi = \frac{1}{2} L I^2$

$w_m = \frac{\vec{H} \cdot \vec{B}}{2}$

... hustota energie

Jakoby

} v lineárním prostředí, kde $\psi = LI$

analogie s energií v elstat. poli

$W_m = w_m \cdot V$

$\oint \vec{H} d\vec{l} = I_c \rightarrow 2\pi R H = N I$

$dW_m = I d\psi$

$W_m = \int_V \frac{\vec{H} \cdot \vec{B}}{2} dV = \frac{L I^2}{2}$

+ Maxwell

$c = \frac{1}{\sqrt{\epsilon_0 \mu_0}}$

EMG pole

→ všechna dosavadní pole do jednoho EMG pole

indukované el. pole \vec{E}_i vyvolané všemi časovými změnami mag. pole

\vec{E}_s ... stacionární pole

$\vec{E} = \vec{E}_i + \vec{E}_s$

Lorentz: $\vec{F} = q(\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B})$

• Pole už NEJÍ potenciální:

$\oint \vec{E} d\vec{l} = - \int \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} d\vec{S}$

Maxwellova vce: $\text{rot} \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$

$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P}$

• další vce: $\text{div} \vec{D} = \rho$... platí pro libovolně pohybující se náboje

$\oint \vec{B} d\vec{S}$... musí platit, aby byla definice zákona EMG indukce korektní $\rightarrow \text{div} \vec{B} = 0$

zavedeme proudovou hustotu: $\vec{j}_e = \vec{j} + \frac{\partial \vec{P}}{\partial t} = \vec{j} + \epsilon \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} + \frac{\partial \vec{P}}{\partial t} = \vec{j} + \vec{j}_M + \vec{j}_P \rightarrow$ polarizační proud (oscilace elem. d)

\rightarrow pak platí: $\text{rot } \vec{H} = \vec{j}_e$
 $\text{div } \vec{j}_e = 0$

Maxwell vce: $\text{rot } \vec{H} = \vec{j} + \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$

Maxwellův proud (časová změna el. pole)

\rightarrow zobecněný Amp. z: $\oint \vec{H} \cdot d\vec{l} = I_e$

Maxwellovy vce: Gaussův zákon, Ampérův zákon zobecněný pro nestacionární proud, Faradayův zákon EMG indukce a zákon o neexistenci mag. náboje

$\text{div } \vec{D} = \rho$	$\text{rot } \vec{H} = \vec{j} + \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$
$\text{rot } \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$	$\text{div } \vec{B} = 0$

resp:

$\oint_S \vec{D} \cdot d\vec{S} = Q$	$\oint_L \vec{H} \cdot d\vec{l} = I + \int_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S}$
$\oint_L \vec{E} \cdot d\vec{l} = -\int_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S}$	$\oint_S \vec{B} \cdot d\vec{S} = 0$

$C = \frac{1}{\epsilon_0 \epsilon_r}$

• Při nespojitých změnách je třeba užít integrační vztahy a hraniční podmínky pro normálové a tečné složky

Potenciály EMG pole: pro \vec{B} lze získat vektorový potenciál \vec{A} : $\vec{B} = \text{rot } \vec{A}$

Potom $\text{rot}(\vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}) = 0 \Rightarrow$ zavádíme φ : $\vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} = -\text{grad } \varphi$

Při lineárních materiálových vztazích $\text{div}(\text{grad } \varphi + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}) = \frac{\rho}{\epsilon}$; $\text{rot rot } \vec{A} = \text{grad div } \vec{A} - \epsilon \mu \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2}$

a přidáme podmínice: $\text{div } \vec{A} + \epsilon \mu \frac{\partial \varphi}{\partial t} = 0$ (Lorentzova podmínka)

získáváme tzv. nehomogenní vlnové rovnice / při nulových hustotách homogenní

$\Delta \varphi - \epsilon \mu \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} = -\frac{\rho}{\epsilon}$
$\Delta \vec{A} - \epsilon \mu \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} = -\mu \vec{j}$

$\Delta \varphi - \epsilon \mu \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} = 0$
$\Delta \vec{A} - \epsilon \mu \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} = 0$

Potenciály nejsou značné: $\vec{A} = \vec{A} + \text{grad } \Delta$
 $\varphi' = \varphi - \frac{\partial \Delta}{\partial t}$

$\Delta \dots$ libovolná funkce

Energie EMG pole - Poyntingova věta

- z objemové hustoty výkonu: $w = \vec{j} \cdot \vec{E}$

Maxwell
lineární prostředí

$w = \vec{j} \cdot \vec{E} = -\text{div } \vec{S} - \frac{\partial w}{\partial t}$

$w \dots$ objemová hustota energie
 $S \dots$ hustota toku energie
 \rightarrow Poyntingův vektor

$\vec{S} = \vec{E} \times \vec{H}$

$w = \frac{1}{2} (\vec{E} \cdot \vec{D} + \vec{H} \cdot \vec{B})$

(konduktivita)
 $\eta \dots$ měrná vodivost
 $\eta = \frac{1}{\rho_R} \rightarrow$ měrná odpor

Ohm: $\vec{j} \cdot \vec{E} = \frac{j^2}{\sigma} = \vec{j} \cdot \vec{E}^*$

\rightarrow vlnová intenzita

\Rightarrow Poyntingova věta: $\int_V \vec{E}^* \cdot \vec{j} dV = \int_V \frac{j^2}{\sigma} dV + \frac{d}{dt} \int_V w dV + \oint_S \vec{S} \cdot d\vec{z}$

celková energie z objemu V , jen ohraničené plocha

dotaný výkon

žárukové teplo

změna energie EMG pole

$w = \vec{E} \cdot \vec{j} = -\text{div } \vec{S} = \frac{\partial w}{\partial t}$

$j=0 \rightarrow \text{div } \vec{S} + \frac{\partial w}{\partial t} = 0$

Coulombov zákon → určeno pomocí Coulombových torzních vah.

$$\vec{F}_{21} = k \frac{Q_1 Q_2}{R_{21}^2} \vec{R}_{21}$$

→ Q_1 působí na Q_2

$$k = \frac{1}{4\pi\epsilon_0}$$

- princip superpozice (skládání)
- princip symetrie (bodový náboj středem symetrie)

$$\epsilon_0 = 8,8 \cdot 10^{-12} \text{ F/m}$$

$$\text{Farad [F]} \rightarrow \frac{C^2}{N \cdot m}$$

→ Milikanův experiment → velikost elementárního náboje: $e = 1,6 \cdot 10^{-19} \text{ C}$

Objemová hustota náboje $\bar{\rho} = \frac{Q}{V}$

$$Q = \int_V \rho(r) dV$$

Plošná → $\sigma(r)$
Lineární → $\lambda(r)$

Potenciální energie soustavy nábojů

$$W = - \int_{\infty}^{R_{12}} \vec{F}_{21} d\vec{R} = - \frac{Q_1 Q_2}{4\pi\epsilon_0} \int_{\infty}^{R_{12}} \frac{dR}{R^2} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q_1 Q_2}{R_{12}}$$

⇒ obecně pro n bodových nábojů: $W = \frac{1}{8\pi\epsilon_0} \sum_{i \neq j} \frac{Q_i Q_j}{R_{ij}}$

Earnshaw → náboje nelze udržovat ve stabilní rovnováze výhradně elektrostatickými silami
Madelungova konst. pro lineární krystal (potenciální energie připadající na jeden náboj)

Elektrostatické pole ve vakuu

$$\vec{E} = Q \vec{E}(r)$$

$$E \rightarrow \left[\frac{N}{C}\right] \rightarrow \left[\frac{V}{m}\right]$$

$$\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q}{r^3} \vec{r}$$

→ bodový náboj v počátku s.s.

Tok el. intenzity

$$\Phi = \int_S \vec{E} d\vec{S} \quad [V \cdot m]$$

Gaussov zákon:

$$\Phi = \int_S \vec{E} d\vec{S} = \frac{Q_{\text{enc}}}{\epsilon_0}$$

→ obecně: $\text{div} \vec{E}(\vec{r}) = \frac{\rho(\vec{r})}{\epsilon_0}$

Potenciál el. stat. pole

$$\varphi(r) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q}{r} + C$$

→ bodový náboj v počátku s.s. (C - libovolná konst.)

$$\vec{E}(r) = - \text{grad} \varphi(\vec{r})$$

Napětí: $U_{12} = \int_{r_1}^{r_2} \vec{E} d\vec{l} = \varphi(r_1) - \varphi(r_2)$

→ Práce, kterou vykoná elektrostatické pole při přemístění bodového kladného náboje z r_1 do r_2 .

Výsledná potenciální energie soustavy:

$$A = W = \frac{1}{2} \sum_i^N Q_i \varphi_i$$

→ $W = Q \cdot \varphi(\vec{r}) \rightarrow W = Q \cdot U$

$$\text{rot} \vec{E} = \left(\frac{\partial E_z}{\partial y} - \frac{\partial E_y}{\partial z}, \frac{\partial E_x}{\partial z} - \frac{\partial E_z}{\partial x}, \frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} \right)$$

Práce po uzavřené křivce je nulová:

$$\oint_C \vec{E} d\vec{l} = \int_S \text{rot} \vec{E} \cdot d\vec{S} = 0$$

$$\text{rot} \vec{E} = 0$$

⇒ Elektr. pole bodových nábojů je potenciální a konzervativní.

síločáry ⊥ ekvipotenciály

Obecně rozložení: $\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_V \frac{\rho(\vec{r}') \vec{R}}{R^3} dV'$

$$\varphi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_V \frac{\rho(\vec{r}') dV'}{R}$$

Pole na nabité ploše: $(E_{n+} - E_{n-}) = 0$; $E_{n+} - E_{n-} = \frac{\sigma}{\epsilon_0}$

+ - křivá n = normálová

Poissonova v: $\Delta \varphi = - \frac{\rho}{\epsilon_0}$

$$\text{div} \vec{E} = \frac{\sigma}{\epsilon_0} = E_{n+} - E_{n-}$$

Laplaceova v: $\Delta \varphi = 0$

→ pro nulovou ρ

↳ z Gausse
 $\text{rot} \vec{E} = 0$

Hustota Energie: $w = \frac{1}{2} \epsilon_0 |\vec{E}(\vec{r})|^2 dV = \int w_e dV$

$w_e = \frac{\epsilon_0 |\vec{E}|^2}{2}$ ve vakuu

$\frac{\epsilon_0 |\vec{E}|^2}{2}$ pro dielektrikum

Elektrický dipól

dipólový moment: $\vec{p} = Q \cdot \vec{l}$

l ... vzdálenost (+) a (-) náboje

$\varphi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\vec{p} \cdot \vec{r}}{r^3}$

$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{3 \cdot (\vec{p} \cdot \vec{r})}{r^5} \vec{r} - \frac{\vec{p}}{r^3} \right)$

Bohový el. dipól v el. poli \vec{E}

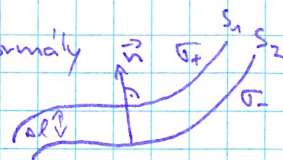
síla: $\vec{F} = (\vec{p} \cdot \nabla) \vec{E}$
moment: $\vec{M} = \vec{p} \times \vec{E}$
pot. energie: $W = -\vec{p} \cdot \vec{E}$

\rightarrow "v homog. poli, $E = \text{konst.} \Rightarrow F = 0$ " \rightarrow pouze moment
 \rightarrow "moment se snaží zmenšit úhel mezi \vec{p} a \vec{E} "

Elektrická dvojvrstva

plošná hustota dipólového momentu: $\vec{p}_s(\vec{r}) = \sigma \Delta \vec{l}(\vec{r})$

\vec{n} jednotkový vektor normály



$\varphi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_S \frac{\vec{p}_s \cdot \vec{R}}{R^3} dS$

$\rightarrow \vec{E}(\vec{r}) \rightarrow$ tedy jen \vec{p}_s místo \vec{p} .
 \hookrightarrow vzdálenost (+) a (-)

Homogenní dvojvrstva $\rightarrow \Delta l \rightarrow 0$

$d\Omega = \frac{\vec{R} \cdot d\vec{S}}{R^3}$

$\varphi(\vec{r}) = \frac{p_s}{4\pi\epsilon_0} \int_S \frac{\vec{R} \cdot d\vec{S}}{R^3} = \frac{p_s}{4\pi\epsilon_0} \Omega$

\hookrightarrow zorný úhel, pod kterým dvojvrstvu vidíme

I pro intenzitu pole musí platit, že závisí pouze na celkovém zorném úhlu Ω .

$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{p_s}{4\pi\epsilon_0} \oint \frac{d\vec{l} \times \vec{R}}{R^3}$

Objemové rozložení el. dipólů

$\vec{R} = \vec{r} - \vec{r}'$

$\vec{p}_{dv} = \vec{p} \Delta V$

$\varphi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_V \frac{\vec{p}(\vec{r}') \cdot \vec{R}}{R^3} dV$

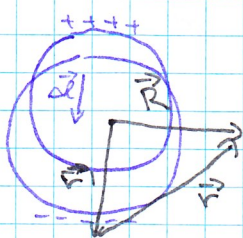
$\vec{P}(\vec{r})$... vektor polarizace \rightarrow objemová hustota \vec{p}

Dipóly s dokonalou chaotickou orientací $\rightarrow \vec{P} = 0$

$\sigma_p(\vec{r}') = \vec{P}(\vec{r}') \cdot \vec{n}$

$\rho_p(\vec{r}') = -\text{div} \vec{P}(\vec{r}')$

$\varphi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[\oint_S \frac{\sigma_p(\vec{r}') dS}{R} + \int_V \frac{\rho_p(\vec{r}') dV}{R} \right]$



El. stat. pole nabitých vodičů

(2)

Vodič v el. poli \rightarrow uvnitř nulová intenzita (ρ), pouze na povrchu σ
 \rightarrow celý objem vodiče je ekvipotenciál, povrch ekvipotenciální plocha

Elektrostatická indukce



Coulombova věta $E = \frac{\sigma}{\epsilon_0}$ \rightarrow z Gausse

Základní úloha elektrostatiky

\rightarrow vodiče mají náboje Q_i rozprostřené po povrchu, uvnitř nulové E
 \rightarrow vodiče ekvipotenciálními
 \rightarrow hraniční podmínka $\lim_{r \rightarrow \infty} \varphi(r) = 0$
 \rightarrow Laplace: $\Delta \varphi = 0$
 \rightarrow jednoznačně dáno

$$\epsilon_0 \oint_{S_i} \text{grad } \varphi \cdot d\vec{S} = -Q_i$$

$$(\varphi)_{S_i} = \varphi_i$$

Kapacita a kondenzátor

$$C = \frac{Q}{\varphi_0}$$

... samotný vodič (osamocený)

$$\varphi_{0i} = \sum_{k=1}^N B_{ik} Q_k$$

$B_{ik} = B_{ki}$... potenciálové koeficienty \rightarrow symetrie plyne z energie

$$Q_i = \sum_{k=1}^N C_{ik} \varphi_{0k}$$

C_{ii} (diagonální) ... kapacitní koeficienty

C_{ik} (nodiagonální) ... influenční koeficienty

Kondenzátor $\rightarrow U = \varphi_{01} - \varphi_{02}$; kapacita kondenzátoru $C = \frac{Q}{U}$ [F] farad

$$U = \int_{R_1}^{R_2} E dr$$

Deskový kondenzátor

$$U = Ed = \frac{Q}{\epsilon_0 S} d$$

$$C = \frac{Q}{U} = \epsilon_0 \frac{S}{d}$$

Paralelně $\rightarrow C = \sum_{i=1}^N C_i$

Seriově $\rightarrow \frac{1}{C} = \sum_{i=1}^N \frac{1}{C_i}$

Energie soustavy nabitých vodičů \rightarrow nezávisí na pořadí nabíjení

\hookrightarrow sešit VIII přednáška :

Osamocený vodič :

$$W = \frac{1}{2} \frac{Q^2}{C} = \frac{1}{2} Q \varphi_0$$

$$\text{Soustava vodičů : } W = \sum_{i=1}^N \int_0^{Q_i} \varphi_{0i}' dQ_i' = \sum_{i=1}^N \varphi_{0i} \cdot Q_i \int_0^1 t dt = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^N \varphi_{0i} Q_i$$

$$\text{Kondenzátor : } W = \frac{1}{2} Q (\varphi_{01} - \varphi_{02}) = \frac{1}{2} QU = \frac{1}{2} \frac{Q^2}{C}$$

Thompsonova věta : Náboje na soustavě pevných vodičů obklopených nevodivým prostředím jsou v rovnovážném stavu rozloženy po povrchu těchto vodičů vždy tak, aby energie výsledného elstat. pole byla minimální.

Elektrostatické pole v dielektrikách.

\rightarrow polární dielektrikum - má vlastní dipólový moment (např. H_2O)
polarizace orientční x indukovaná

Polarizace dielektrika: dipólový moment \vec{P}
výsledný

$$\vec{P} = \int_V \vec{P}(\vec{r}) dV$$

$$\varphi_p = \vec{P} \cdot \vec{r}$$

$$\rho_p = -\text{div } \vec{P}$$

volné vázané

\rightarrow volné + vázané náboje

$$\rho_c = \rho + \rho_p$$

$$\vec{E}_0 = \vec{E} + \vec{E}_p$$

Gaussův zákon pro elstat. pole v dielektriku

$$Q_p = - \oint_S \vec{P} \cdot d\vec{S}$$

$$\oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{Q + Q_p}{\epsilon_0}$$

$$\Rightarrow Q = \oint_S (\epsilon_0 \vec{E} + \vec{P}) \cdot d\vec{S} = \oint_S \vec{D} \cdot d\vec{S}$$

$$\vec{D}(\vec{r}) = \epsilon_0 \vec{E}(\vec{r}) + \vec{P}(\vec{r})$$

→ vektor elektrické indukce

$$\text{div } \vec{D} = \rho$$

Pole musí zůstat potenciálním $\Rightarrow \oint_L \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$; $\text{rot } \vec{E} = 0$

$$(\vec{D}_1 + \vec{D}_2) \cdot \vec{n}_1 = \sigma$$

Materiálové vztahy

ideálně tvrdé dielektrikum: $\vec{P}_0(\vec{r})$... permanentní

ideálně měkké dielektrikum: $\vec{P}(\vec{r}) = \epsilon_0 \chi_e \cdot \vec{E}(\vec{r})$

↳ el. susceptibilita

$$\vec{D} = \epsilon_0 (1 + \chi_e) \vec{E} = \epsilon_0 \cdot \epsilon_r \cdot \vec{E}$$

$$\epsilon_r = 1 + \chi_e$$

↳ relativní permitivita

permitivita: $\epsilon = \epsilon_0 \epsilon_r$

$\vec{D} = \epsilon \vec{E}$... pro ideálně měkké lineární dielektrikum
↳ tenzor permitivity

deskový kondenzátor: U_0 ... bez dielektrika
 U ... s dielektrikem } $\epsilon_r = \frac{U_0}{U} = 1 + \chi_e$

Feroelektrické látky → jen v určitých teplotách - omezeno feroelektrickou Curieovou teplotou
→ hysteretická smyčka → sešit XI.

$$W = \frac{1}{2} QU \rightarrow W = \frac{1}{2} \vec{D} \cdot \vec{E} \cdot V$$

$$W = -\frac{1}{2} \vec{P} \cdot \vec{E} \cdot V$$

Elektrický proud

průměrný →

$$I_{st} = \frac{\Delta Q}{\Delta t}$$

; okamžitý → $I = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta Q}{\Delta t}$

stacionární → $Q = It$

nestacionární →

$$Q = \int_0^t I(t) dt$$

Hustota proudu ($\vec{j}(\vec{r})$)
přechod náboje

$$\vec{I} = \int_S \vec{j} \cdot d\vec{S}$$

; hustota plošného proudu → $I_s = \int_L \vec{j}_s \cdot d\vec{l}$

$$\vec{j} = \rho \cdot \vec{v}$$

I_p - posuvný (polarizační proud)

Q_p - celkový vázaný náboj

j_p → hustota I_p

$$I_p = \int_S \vec{j}_p \cdot d\vec{S}$$

$$Q_p = \int_V \rho_p dV = - \int_V \text{div } \vec{P} dV = - \int_S \vec{P} \cdot d\vec{S}$$

$$\vec{j}_p = \frac{\partial \vec{P}}{\partial t}$$

volné proudy → kondukční (v látkovém prostředí)
konvekční (v prázdňovém prostoru)

vázané proudy - polarizační (posuvný)

Rovnice kontinuity proudu

$$I + \frac{dQ}{dt} = 0 \rightarrow \text{vylékající z uzavřené plochy}$$

$$\oint_S \vec{j} \cdot d\vec{S} + \frac{dQ}{dt} = 0$$

diferenciální tvar: $\text{div } \vec{j} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0$

Stacionární případ:

$$\text{div } \vec{j} = 0$$

$$\oint_S \vec{j} \cdot d\vec{S} = 0$$

převádění ③

Stacionární elektrické pole a elektrický obvod

③

$\text{rot } \vec{E} = 0$... pole je konzervativní
 $\Phi = \frac{Q_c}{\epsilon_0}$ $\text{div } \vec{E} = \frac{\rho_c}{\epsilon_0}$... platí Gauss

} experimentálně dokázáno

$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P}$ $\oint_S \vec{D} \cdot d\vec{S} = Q$ $\text{div } \vec{D} = \rho$

Ohmův zákon pro homogenní vodiče

=> [Proud I je úměrný okamžité hodnotě spádu potenciálu U na tomto vodiči.]

$U = \varphi_1 - \varphi_2 = \int_{(1)}^{(2)} \vec{E} \cdot d\vec{l}$

$I = \frac{U}{R}$

$R \rightarrow$ vždy kladný; proud teče ve směru spádu potenciálu.

\rightarrow měrný el. odpor (rezistivita) $\rightarrow \rho_R$

$R = \rho_R \frac{L}{S}$

vodivost $G = \frac{1}{R}$ [S] Siemens

měrná vodivost (konduktivita)

$\gamma = \frac{1}{\rho_R}$

\rightarrow Ohmův zákon v diferenciálním tvaru: $\vec{j} = \gamma \vec{E}$ $\gamma = \frac{1}{\rho_R}$

\rightarrow lineární homogenní vodič + stacionární proud: $\rho = \text{div } \vec{D} = \epsilon \text{div } \vec{E} = \frac{\epsilon}{\gamma} \text{div } \vec{j} = 0$

$\rho_p = -\text{div } \vec{P} = -\chi_e \text{div } \vec{E} = -\frac{\chi_e}{\gamma} \text{div } \vec{j} = 0$

Ohmův zákon pro nehomogenní vodiče

\rightarrow stacionární proud po uzavřené křivce; nemůže být vyvolán elstat. elstat. pole (jsou konzervativní)

\rightarrow zavádím vlněnou (elektromotorickou) intenzitu \vec{E}^* : $\vec{j} = \gamma(\vec{E} + \vec{E}^*)$

$\int_{(A)}^{(B)} \vec{j} \cdot d\vec{l} = \int_{(A)}^{(B)} \vec{E} \cdot d\vec{l} + \int_{(A)}^{(B)} \vec{E}^* \cdot d\vec{l}$

$\int_{(A)}^{(B)} \vec{j} \cdot d\vec{l} = I \int_{(A)}^{(B)} \frac{dl}{\gamma S} = RI$ (I považujeme konst.)

\rightarrow elektromotorické napětí \mathcal{E}

$\mathcal{E} = \int_{(A)}^{(B)} \vec{E}^* \cdot d\vec{l}$

$I_{AB} = \frac{1}{R} (U_{AB} + \mathcal{E}_{AB})$

Uzavřená křivka: $I = \frac{\mathcal{E}}{R_c}$

\rightarrow Ohmův zákon pro uzavřený obvod

Svorkové napětí U_0

$U_0 = \int_{\mathcal{C}} \vec{E} \cdot d\vec{l}$

$U_0 = \mathcal{E} - R_i I$

$\mathcal{E} = R_i I + R_{e1} I + R_{e2} I + \dots + R_{en} I$

$U_0 \leq \mathcal{E}$

$I R_i = U_0 + \mathcal{E}$

homogenní část proudové čáry (\mathcal{C})

$R_i I^2 + R_{e1} I^2 = I \mathcal{E}$

Kirchoffova pravidla pro stacionární obvod.

I. KP: Celkový stacionární proud vytékající z libovolného uzlu je roven nule.

$I_1 + I_2 + \dots + I_N = 0$

$\sum_{i=1}^N I_i = 0$

\rightarrow důsledek rovnice kontinuity.

II. KP: Součet úbytků napětí na všech odporech ve smyčce působících je roven celkovému elektromotorickému napětí \mathcal{E} působícímu ve smyčce.

$\mathcal{E} = U_1 + U_2 + \dots + U_N$

$\sum_{i=1}^N \mathcal{E}_i = \sum_{i=1}^N R_i I_i$

\rightarrow důsledek Ohmova zákona.

Práce a výkon v el. obvodu, Jouleův zákon

$\Delta W = U \cdot I \cdot \Delta t$

N-výkon $N = \frac{\Delta W}{\Delta t}$

$N = U \cdot I$

\rightarrow Jouleův zákon: Ve vodiči protékajícím proudem vzniká teplo. Tepelný výkon N vznikající ve vodiči protékajícím proudem I , na němž je potenciálový spád U , určuje vztah $N = UI$.

$N = \frac{U^2}{R}$

$N = R I^2$

hustota výkonu $\rightarrow n = \vec{j} \cdot \vec{E}$

$n_2 = \vec{j} \cdot \vec{E}^*$

$N_2 = I \cdot \mathcal{E}$

$\vec{j} = \gamma \vec{E}$

Odpory sériově:

$R = \sum_{i=1}^N R_i$

paralelně

$\frac{1}{R} = \sum_{i=1}^N \frac{1}{R_i}$

$n = \gamma \cdot E^2$

Stacionární magnetické pole

Lorentzův vzorec: $\vec{F} = q[\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B}]$

\vec{v} ... rychlost náboje
→ síla na náboj

\vec{B} ... magnetická indukce
[T] ... tesla

objemová hustota síly: $\vec{f} = \vec{j} \times \vec{B}$

magnetický tok: $\Phi = \int_S \vec{B} \cdot d\vec{S}$ [Wb] ... weber.

Ampérův zákon pro mag. pole ve vakuu

Ampérův vzorec pro dva rovnoběžné vodiče: $F = C \frac{I_1 I_2}{a} \cdot l$
a ... vzdálenost vodičů l ... délka uvažovaného úseku vodiče

$$F = 2 \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{I_1 I_2}{a} \cdot l$$

$B = C \cdot \frac{I}{a}$... kolmá na směr I (pravidlo pravé ruky) $C = 2 \cdot 10^{-7} \frac{N}{A^2}$

Ampérův zákon $\oint_L \vec{B} d\vec{l} = \mu_0 I$ ⇒ pole není obecně potenciální

perpendikula vektoru
pokud vektor má ohled směrem

diferenciální tvar: $\text{rot } \vec{B} = \mu_0 \vec{j}$

Vektorový potenciál, Biotův-Savartův vzorec

→ magnetický tok uzavřenou plochou: $\oint_S \vec{B} d\vec{S} = 0 \Rightarrow \text{div } \vec{B} = 0$

vektorový potenciál magnetického pole $\vec{A}(\vec{r})$: $\vec{B}(\vec{r}) = \text{rot } \vec{A}(\vec{r})$

nejednoznačnost \vec{A} : $\vec{A}'(\vec{r}) = \vec{A}(\vec{r}) + \text{grad } \xi(\vec{r}) \Rightarrow$ kalibrační podmínka $\text{div } \vec{A}(\vec{r}) = 0$

$$\vec{R} = \vec{r} - \vec{r}'$$

$$\vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_V \frac{\vec{j}(\vec{r}')}{R} dV'$$

$$\vec{B}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_V \frac{\vec{j}(\vec{r}') \times \vec{R}}{R^3} dV' \leftarrow \text{B-S. vzorec}$$

Pro počítání je lepší: $\vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} I \int_L \frac{d\vec{l}}{R}$

$$\vec{B}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} I \int_L \frac{d\vec{l} \times \vec{R}}{R^3}$$

\vec{A} všude spojitý, mimo plošné proudy má 1. parciální derivace
 \vec{B} všude spojitý, mimo plošné proudy

$$[\vec{L} = M_0(\vec{r} \times \vec{v})] = M_0 r v$$

moment hybnosti

$$\Phi = \int_S \vec{B} d\vec{S} = \int_S \text{rot } \vec{A} \cdot d\vec{S} = \oint_L \vec{A} \cdot d\vec{l}$$

směr přímky

$$\vec{R} = \vec{r} - \vec{r}'$$

Magnetický dipól → magnetický dipólový moment rovinné smyčky

Ampérův mag. moment smyčky \vec{m} : $\vec{m} = I \cdot \vec{S}$

$$\vec{m} = I \cdot \vec{S}$$

$$\vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{\vec{m} \times \vec{R}}{R^3}$$

$$\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \left(\frac{3(\vec{m} \cdot \vec{r})}{r^5} \vec{r} - \frac{\vec{m}}{r^3} \right)$$

⇒ formálně lze zavést "magnetický náboj"

mechanická práce A: $\Delta A = \Delta \vec{F} \cdot \Delta \vec{a} = I \Delta \Phi$

$$A = I(\Phi_2 - \Phi_1)$$

→ mag. síly mají tendenci vtahovat smyčku do pole tak, aby ji protékající tok Φ byl co největší.

→ $W = -I \Phi$... potenciální energie smyčky; analogie s dipólem: $\vec{F} = (\vec{m} \cdot \nabla) \vec{B}$
 $\vec{M} = \vec{m} \times \vec{B}$

→ V objemovém rozložení lze zavést tzv. vektor magnetizace (objemová hustota \vec{m})

→ lze přejít na $\vec{j}_s = \vec{M} \times \vec{n}$ $\vec{j} = \text{rot } \vec{M}$

Formálně magnetický náboj: $\rho_m = \vec{M} \cdot \vec{n}$ $\rho_m = -\text{div } \vec{M}$

skalární magnetický potenciál $\phi_m(\vec{r})$: $\phi_m(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi} \frac{\vec{m} \cdot \vec{r}}{r^3}$

Gyromagnetický poměr: $\gamma = \frac{\vec{m}}{L}$ → magnetický dipólový moment

→ moment hybnosti

$$\gamma = \frac{m}{L} = \frac{q}{2M_0}$$

hmotnost částice