

Optika

1

Zabývá se šířením světla a jeho interakcí s látkou.

Plato - (427 - 347 B.C.), student Sokrata, předpokládal, že světlo jsou tzv. odušárné paprsky, t.j. paprsky emitované z oka, které se dále šíří velkou rychlostí přímocí.

Aristoteles .. student Plata (384 - 322 B.C.) odmítl koncept odušárných paprsků a předpokládal, že ke zrakovému vjemu dojde, jestliže částice vystupující z objektu vstupují do oka.

Isaac Newton ... 2. pol. 17. století - předpokládal, že světlo má částicovou podstatu.

James Clerk Maxwell - (1831 - 1879) popsal EM záření pomocí dif. rovnic, odvodil vlnovou rovnici, což vedlo k závěru, že světlo má vlnovou podstatu.

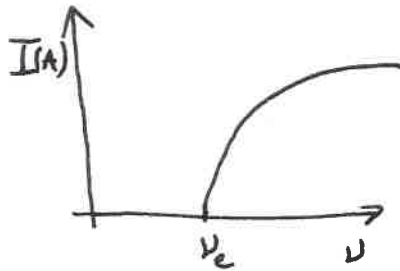
Již před tím T. Young (1800) demonstroval svůj podusem interferenci - tento jev nebylo možné vysvětlit pomocí částicové teorie.

Zdalo se, že Youngovým podusem a Maxwellovými rovnicemi je vlnová podstata světla definitivně potvrzena a že částicová teorie je nesprávná.

Pomocí vlnové teorie se podařilo ale vysvětlit změřené spektrum záření červeného tělesa a tzv. fotoelektrický jev.

Fotoelektrický jev (včetně)

Bylo pozorováno, že při osvětlení materiálu EM zářením z nich vyletají elektrony. Měřitelný signál začíná vždy na nějaké prahové energii.



Podle vlnové teorie (jed uvědomte pordeji) závisí energie EM vlny na amplitudě vlny, nikoliv na její frekvenci (vlnové délce). Bylo by tedy možno dodat energii dostatečnou k uvolnění elektronu z látky při libovolně malé frekvenci vlny dostatečným zvýšením její amplitudy. To bylo však v rozporu s pozorovanou prahovou frekvencí při fotoelektrickém jevu. Tento rozpor vysvětlil A. Einstein tím, že předpokládal, že světlo se skládá z kvant - fotonů s energií $E = h\nu$ (1905). Podobně je tedy $\nu < \nu_c$, nestačí elementární kvantum energie $E = h\nu$ k excitaci elektronu z látky (vyšší práce = $h\nu_c$). Za tento objev mu bylo v roce 1921 udělena Nobelova cena.

Při popisu světla jako elektromagnetické vlny vycházíme z Maxwellových rovnic

(1) $\text{div } \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$

Gaussův zákon

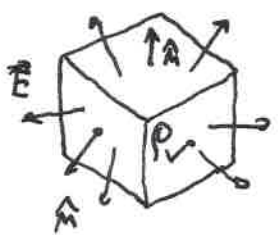
\vec{E} ... intenzita el. pole

$[\vec{E}] = \text{V/m}$

$\int_V \text{div } \vec{E} dV = \frac{1}{\epsilon_0} \int_V \rho dV = \frac{Q_V}{\epsilon_0} = \oint_S \vec{E} \cdot \hat{n} dS$

$\int \frac{\vec{E} \cdot \hat{n}}{dS}$ \hat{n} ... jednotkový vektor

Využijte jako divergenčního teoremu $\int_V \text{div } \vec{F} dV = \oint_S \vec{F} \cdot \hat{n} dS$



Fyzikální význam ... el. naboj je zdrojem elektrického pole

(2) $\text{div } \vec{B} = 0$

\vec{B} ... magnetická indukce

$[\vec{B}] = \text{T}$

$\int_V \text{div } \vec{B} dV = \oint_S \vec{B} \cdot \hat{n} dS = 0$

Fyz. význam ... neexistence magnetického náboje

(3) $\text{rot } \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$

Faradayův zákon elektromagnetické indukce

$\int_S \text{rot } \vec{E} \cdot d\vec{S} = \int_S \text{rot } \vec{E} \cdot \hat{n} dS = \oint_C \vec{E} \cdot d\vec{l}$

Využijte jako Stokesova teoremu

$\int_S \text{rot } \vec{F} \cdot \hat{n} dS = \oint_C \vec{F} \cdot d\vec{l}$

(4) $\text{rot } \vec{B} = \mu_0 \vec{j}$

... Ampèreův zákon

V. době, kdy Maxwell pracoval na teorii EM jako (4)

byla rovnice (4) v této podobě

Byla vsad v rozporu s rovnicí continuity

$$\operatorname{div} \vec{j} = - \frac{\partial \rho}{\partial t}, \text{ protože}$$

$$\underbrace{\operatorname{div} \operatorname{rot} \vec{B}}_0 = \mu_0 \operatorname{div} \vec{j} = - \frac{\partial \rho}{\partial t}$$

Maxwell proto doplnil člen $\epsilon_0 \mu_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$

$$\Rightarrow (4) \cdot \operatorname{rot} \vec{B} = \mu_0 \vec{j} + \epsilon_0 \mu_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \quad \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \text{ Maxwellov}$$

Doplňný člen je důležitý a pochopení toho, že světlo je EM vlnění

$$\operatorname{rot} \operatorname{rot} \vec{E} = - \frac{\partial \operatorname{rot} \vec{B}}{\partial t} \quad \operatorname{rot} \operatorname{rot} \vec{E} = \operatorname{grad} \operatorname{div} \vec{E} - \Delta \vec{E}$$

Dále budeme řešit vakuum $\Leftrightarrow \rho=0, \vec{j}=0$

zde $\operatorname{div} \vec{E}=0$ a proto tedy

$$-\Delta \vec{E} = - \epsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} \quad (\text{z rovnice 4})$$

$$\Delta \vec{E} = \epsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2}$$

Tato rovnice má formu tehdy známé vlnové rovnice

$$\Delta u = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$

Porovnáním obou rovnic dostáváme, že

$$\epsilon_0 \mu_0 = \frac{1}{c^2}$$

$$c = \frac{1}{\sqrt{\epsilon_0 \mu_0}}$$

$$c = 2,997 \times 10^8 \text{ m/s}$$

c... rychlost šíření vlny ve vakuu

Ve 2. polovině 19. století bylo z různých experimentů zřejmé, že světlo má elektromagnetickou podstatu (např. Faraday ukázal, že při otáčení magnetické pole při průchodu měděnými drátkami), navíc byla poměrně známa jeho rychlost šíření. Tato fakta spolu s odvozením vlnové rovnice vedla k závěru, že světlo je EM vlnění!

Každé řešení vlnové rovnice se nazývá vlnou

Dokážeme, že každá funkce $f(x \pm vt)$ je řešením vlnové rovnice

$f(x) \rightarrow f(x+a)$... posun funkce doleva o a

$f(x) \rightarrow f(x-a)$... posun funkce doprava o a

V našem případě $a = vt$

$f(x-vt)$... vlna postupující ve směru kladné osy x

$f(x+vt)$... vlna postupující ve směru záporné osy x

f(x-ut) du. f = x - vt

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 f}{\partial t^2}$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial \xi} \cdot \frac{\partial \xi}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial \xi}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 f}{\partial \xi^2}$$

⇒ $\frac{\partial^2 f}{\partial \xi^2} = \frac{v^2}{v^2} \cdot \frac{\partial^2 f}{\partial \xi^2}$

$$\frac{\partial f}{\partial t} = \frac{\partial f}{\partial \xi} \cdot \frac{\partial \xi}{\partial t} = -v \cdot \frac{\partial f}{\partial \xi}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial t^2} = (-v) \cdot (-v) \cdot \frac{\partial^2 f}{\partial \xi^2}$$

Obdobne pro f(x+vt)

Zskladnu modelu pro popis elektromagnetic. vlneni je model rovinnu vlny

1-D... vlna siri se ve smeru z

$$E = E_0 \cos(k(z-vt)) = E_0 \cos(kz - \omega t) = E_0 \cos(kz - \frac{2\pi}{\lambda} z + \omega t)$$

argument kosinu je dkel, proto muze byt faktor z-vt vyrosten k a rozmerem m⁻¹ (k = vlnovy vektor)

T = λ/v ... perioda

ω = 2π/T v'kone' frekvence

⇒ E = E₀ cos(kz - ωt) ... nejcasteji forma zapisu

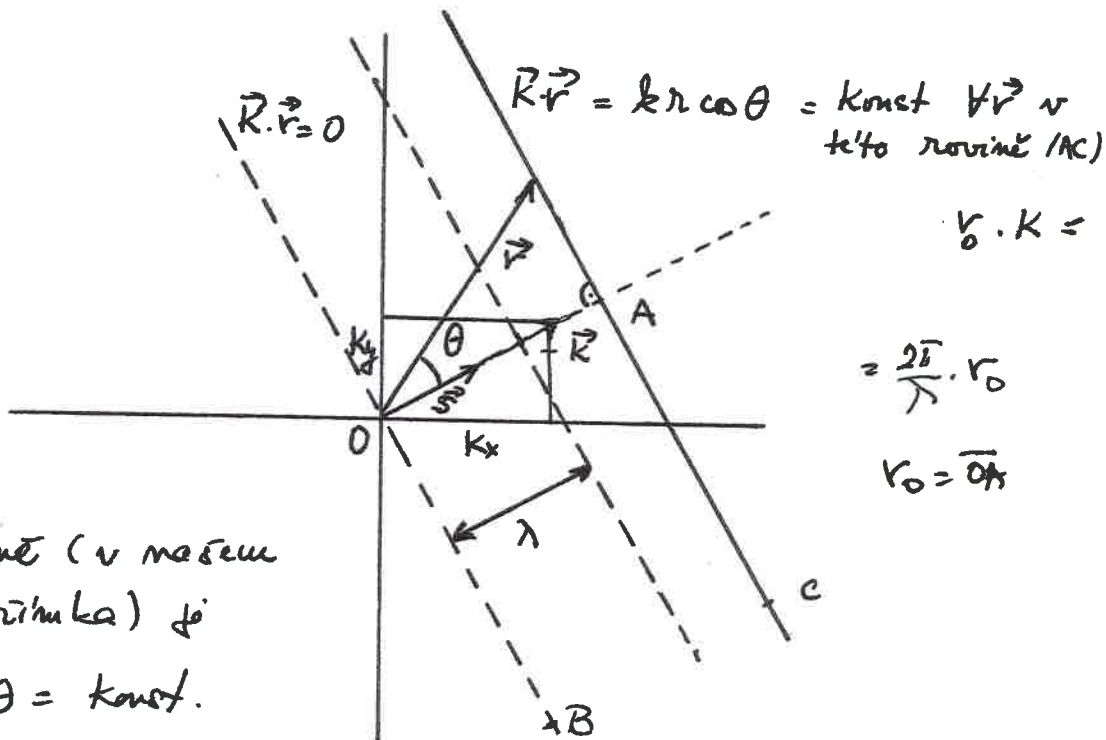
ve 3D

$$\vec{E} = \vec{E}_0 \cos(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)$$

$$\vec{k} = \frac{2\pi}{\lambda} \cdot \vec{s}$$

s̄ ... jednotkovy vektor ve smeru siri

Co znamená $\vec{k} \cdot \vec{r}$? ... Zobražíme ve 2D

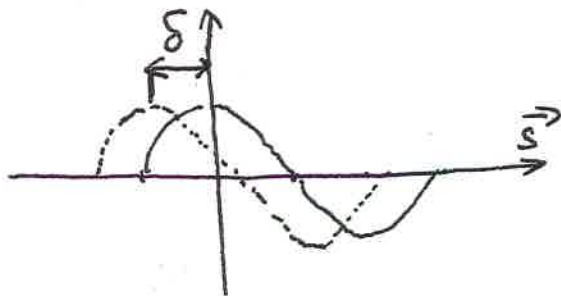


Na celé rovině (v masekém případě přímka) je $\vec{k} \cdot \vec{r} = k r \cos \theta = \text{konst.}$

$\vec{E} = \vec{E}_0 \cos(\underbrace{\vec{k} \cdot \vec{r}}_{\text{fáze}} - \omega t)$... v čase $t=0$ je v rovině OB procházející počátkem $\vec{k} \cdot \vec{r} = 0$, tj. $\cos(0) = 1, E = E_0$

$\vec{E} = \vec{E}_0 \cos(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t + \delta)$ tzv. měkká fáze

... Max. mlhy je posunuté o δ ve směru $-\vec{s}$, pokud je $\delta > 0$ a je posunuté ve směru $+\vec{s}$, pokud je $\delta < 0$.



$\vec{k} \cdot \vec{r} = \frac{2\pi}{\lambda} \cdot \vec{s} \cdot \vec{r}$

Zobrazeno pro $t=0$
 $\delta > 0$
 - $\vec{E} = \vec{E}_0 \cos(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)$
 - $\vec{E} = \vec{E}_0 \cos(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t + \delta)$

tj: obecně fáze $\varphi = \vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t + \delta$

Pokud $\vec{k} \cdot \vec{r} = \text{konst.}$, pak v daném čase t je $\varphi = \text{konst}$ (protže málok fáze $\delta = \text{konst}$)

Jelikož vektor $\vec{k} \cdot \vec{r} = \text{konst.}$ platí pro polohové vektory \vec{r} v rovině \perp na \vec{k} , představuje vlna s argumentem $\varphi = \vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t + \delta$ rovinnou vlnu

Dále uvažujeme, že v rovině vlny platí zákonitosti vektorů \vec{E} , \vec{B} a \vec{s}

$$\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t = \frac{2\pi}{\lambda} \vec{s} \cdot \vec{r} - \frac{2\pi}{T} t = \frac{2\pi}{\lambda} (\vec{s} \cdot \vec{r} - \frac{\lambda \omega t}{vT}) =$$

$$= \frac{2\pi}{\lambda} (\vec{s} \cdot \vec{r} - vt)$$

V případě šíření EM vlny ve vakuu $v=c$

$$\vec{s} \cdot \vec{r} - ct$$

$$\vec{s} \cdot \vec{r} = s_x x + s_y y + s_z z$$

\vec{s} ... jedm. vektor ve směru \vec{k}

$$\text{rot } \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\text{předy. } \vec{E} = f(\vec{s} \cdot \vec{r} - ct)$$
$$\vec{B} = f(\vec{s} \cdot \vec{r} - ct)$$

$$\frac{\partial}{\partial t} = -c \frac{\partial}{\partial \xi}$$

$$\frac{\partial}{\partial x} = s_x \frac{\partial}{\partial \xi}$$

$$\text{rot } \vec{E} = \left(\frac{\partial E_z}{\partial y} - \frac{\partial E_y}{\partial z}, \frac{\partial E_x}{\partial z} - \frac{\partial E_z}{\partial x}, \frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} \right) = \vec{s} \times \frac{\partial \vec{E}}{\partial \xi}$$

$$\vec{s} \times \frac{\partial \vec{E}}{\partial \xi} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = c \frac{\partial \vec{B}}{\partial \xi} \quad | \int$$

$$\vec{s} \times \vec{E} = c \vec{B}$$

$$\vec{S} \cdot (\vec{S} \times \vec{E}) = \underbrace{c \vec{S} \cdot \vec{B}}_0 \Rightarrow \vec{S} \perp \vec{B}$$

$$\vec{E} \cdot (\vec{S} \times \vec{E}) = \underbrace{c \vec{B} \cdot \vec{E}}_0 \Rightarrow \vec{B} \perp \vec{E}$$

analogicky z rovnice

$$\text{rot } \vec{B} = \epsilon_0 \mu_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \Rightarrow \vec{S} \times \vec{B} = -\frac{1}{c} \vec{E}$$

$$\left(\vec{S} \times \frac{\partial \vec{B}}{\partial \xi} = -c \epsilon_0 \mu_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial \xi} \right)$$

$$\vec{S} \times \vec{B} = -\frac{1}{c} \vec{E}$$

$$\vec{S} \cdot (\vec{S} \times \vec{B}) = \underbrace{-\frac{1}{c} \vec{S} \cdot \vec{E}}_0 \Rightarrow \vec{S} \perp \vec{E}$$

$$\Rightarrow \vec{E} \perp \vec{B} \perp \vec{S}$$

... na tomto zvažení vyjde, že & jedná o pravotočivý systém

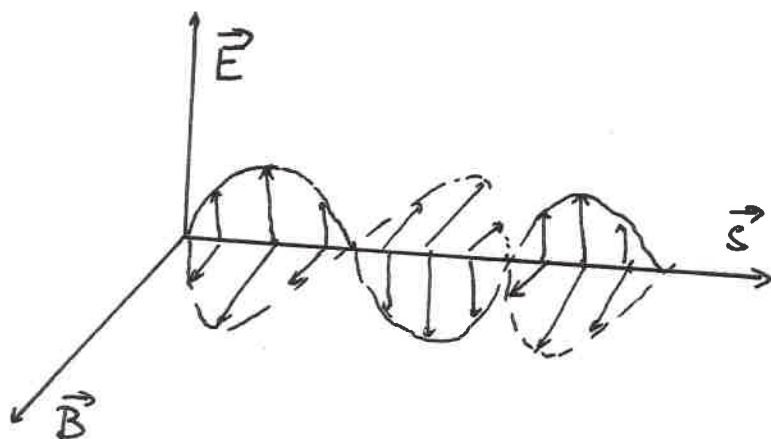
$$\text{z rovnice } \vec{S} \times \vec{E} = c \vec{B} \text{ plyne } |\vec{E}| = c |\vec{B}|$$

tj. v jednotkách soustavy SI je hodnota B v postupně rovnice nebo c (j. 3x10^8 x) menší než hodnota E.

Definujeme ... vlnoplocha = plocha konstantní fáze
Homogenní nebo → plocha konstantní fáze je rovněž plochou konstantní amplitudy

Kráčery - postupná harmonická rovinná vlna ve vakuu

- 1) Velikost \vec{B} je ckrát menší než velikost \vec{E}
(v jednotkách SI)
- 2) \vec{E} a \vec{B} jsou ve fázi
- 3) $\vec{E} \perp \vec{B} \perp \vec{s}$



Z vlnové rovnice lze odvodit tzv.
Helmholtzovu rovnici:

$$\vec{E} = \vec{E}_0 \cos(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)$$

$$\frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = -\vec{E}_0 (-\omega) \sin(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)$$

$$\frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} = -\vec{E}_0 \omega^2 \cos(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t) = -\omega^2 \vec{E}$$

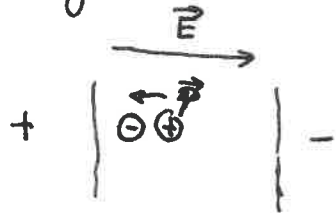
$$\Delta \vec{E} = -\frac{1}{c^2} \omega^2 \vec{E} = -k^2 \vec{E}$$

$$\Delta \vec{E} + k^2 \vec{E} = 0$$

Helmholtzova rovnice = vlnová rovnice pro
monochromatickou rovinnou vlnu

Popis šíření EM vln v látce

Přesoti - li na látce vzniká elektrické pole, dochází k její polarizaci - např. elektronové obaly atomů se posunou směrem k (+) vnějšího pole, jádra směrem k (-)



\vec{P} ... vektor polarizace

Definiujeme polarizační proud

$$\vec{j}_P = \frac{\partial \vec{P}}{\partial t}$$

Dále rozdělme náboj ρ a proud \vec{j}

$$\rho = \rho_f + \rho_p \quad \vec{j} = \vec{j}_f + \vec{j}_p$$

ρ_f ... volný náboj

ρ_p ... náboj spojený s polarizací

\vec{j}_f ... el. proud spojený s pohybem volného náboje

$$\vec{j}_p = \frac{\partial \vec{P}}{\partial t} \quad \dots \text{polarizační proud}$$

Pak je

$$\text{div } \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0} = \frac{1}{\epsilon_0} (\rho_f + \rho_p)$$

$$\text{div } \epsilon_0 \vec{E} - \rho_p = \rho_f$$

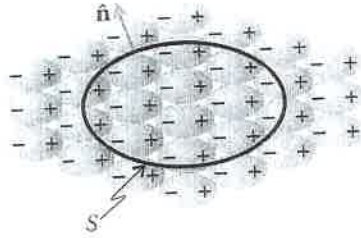
Rovnice kontinuity pro ρ_p a \vec{j}_p

$$\text{div } \vec{j}_p = - \frac{\partial \rho_p}{\partial t}$$

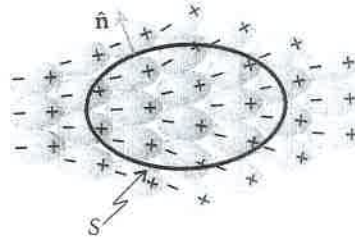
$$\vec{j}_P = \frac{\partial \vec{P}}{\partial t} \quad \frac{\partial}{\partial t} (\operatorname{div} \vec{P}) = - \frac{\partial \rho_P}{\partial t}$$

$$\Rightarrow \rho_P = -\operatorname{div} \vec{P}$$

$$\operatorname{div} \epsilon_0 \vec{E} + \operatorname{div} \vec{P} = \rho_S$$



$$\operatorname{div} \vec{P} = 0$$



$$\operatorname{div} \vec{P} \neq 0$$

$\operatorname{div} \vec{P} \neq 0$
 \rightarrow neizotropni
 prostedi!
 Za to reaguje
 na eno in
 H s E

Zavedeme novu velicinu \vec{D} ... el. indukcija

$$[\vec{D}] = \text{C} \cdot \text{m}^{-2}$$

$$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P}$$

$$\vec{P} = \epsilon_0 \chi \vec{E}$$

χ ... susceptibilnost

$$\Rightarrow \operatorname{div} \vec{D} = \rho_S$$

$$\vec{D} = \underbrace{\epsilon_0 (1 + \chi)}_{\epsilon_r} \vec{E}$$

ϵ_r ... relativna permitivnost

Podobno

$$\operatorname{rot} \vec{B} = \mu_0 \vec{j} + \epsilon_0 \mu_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

$$\operatorname{rot} \frac{\vec{B}}{\mu_0} = \vec{j} + \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = \vec{j}_f + \frac{\partial \vec{P}}{\partial t} + \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

\downarrow
 \vec{H} ... intenziteta magn. pole

$$[\vec{H}] = \frac{\text{A}}{\text{m}}$$

$$\operatorname{rot} \vec{H} = \vec{j}_f + \frac{\partial}{\partial t} (\vec{P} + \epsilon_0 \vec{E}) = \vec{j}_f + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

Odrozenni' mknove' rovnice v makedni' s maksi' a proudy

$$\text{rot } \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \quad \text{rot } \vec{H} = \vec{j} + \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

$$\text{rot rot } \vec{E} = \text{grad div } \vec{E} - \Delta \vec{E} = -\mu_0 \frac{\partial \vec{j}}{\partial t} - \epsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2}$$

$$\text{div } \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$$

$$\Delta \vec{E} - \epsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} = + \mu_0 \frac{\partial \vec{j}}{\partial t} + \frac{\text{grad } \rho}{\epsilon_0}$$

$$\vec{j} = \vec{j}_f + \vec{j}_p = \vec{j}_f + \frac{\partial \vec{P}}{\partial t}$$

$$\Delta \vec{E} - \epsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} = \mu_0 \frac{\partial \vec{j}_f}{\partial t} + \mu_0 \frac{\partial^2 \vec{P}}{\partial t^2} + \frac{\text{grad } \rho_f}{\epsilon_0} + \frac{\text{grad } \rho_p}{\epsilon_0}$$

$$\Delta \vec{E} - \epsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} = \mu_0 \frac{\partial \vec{j}_f}{\partial t} + \mu_0 \frac{\partial^2 \vec{P}}{\partial t^2} + \frac{\text{grad } \rho_f}{\epsilon_0} - \frac{\text{grad div } \vec{P}}{\epsilon_0}$$

V dielektriku $\rho_f = \vec{j}_f = 0$

$$\Delta \vec{E} - \epsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} = \mu_0 \frac{\partial^2 \vec{P}}{\partial t^2} - \frac{\text{grad div } \vec{P}}{\epsilon_0}$$

Maxwellov rovnice v dielektriku

$$\begin{array}{ll} \text{div } \vec{D} = 0 & \text{rot } \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \\ \text{div } \vec{B} = 0 & \text{rot } \vec{H} = \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \end{array} \quad \begin{array}{l} \vec{D} = \epsilon_0 \epsilon_r \vec{E} \\ \text{div } \vec{D} = \epsilon_0 \epsilon_r \text{div } \vec{E} \\ \epsilon_r \neq f(\vec{r}) = 0 \end{array}$$

$$\text{rot rot } \vec{E} = \text{grad div } \vec{E} - \Delta \vec{E} = -\mu_0 \frac{\partial^2 \vec{D}}{\partial t^2}$$

$$\Delta \vec{E} = \mu_0 \epsilon_0 \epsilon_r \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} \Rightarrow \frac{1}{v^2} = \epsilon_0 \epsilon_r \mu_0$$

$$\Rightarrow v = \frac{1}{\sqrt{\epsilon_0 \epsilon_r \mu_0}}$$

Rychlost šíření vlny v
isotropním ($\epsilon_r \neq f(\vec{r})$)
dielektriku ($\rho_f = \vec{j}_f = 0$)

Pouze vlny
& šíření vlny ve vakuu

$$c = \frac{1}{\sqrt{\epsilon_0 \mu_0}} \text{ dostaneme}$$

$$n = \frac{c}{v} = \sqrt{\epsilon_r} \quad \dots \text{ tzv index lomu}$$

Dříve jsme udělali, že $E = cB$
Podobně v tomto případě dostaneme $E = vB$.

$$= n \mu H = \frac{\mu_0 \mu_r}{\sqrt{\epsilon_0 \mu_0 \epsilon_r \mu_r}} H = \sqrt{\frac{\mu_0 \mu_r}{\epsilon_0 \epsilon_r}} H = Z H$$

$\mu_r = 1 \dots$ v celém prostředí
Z ... impedance prostředí

$$Z_0 = \sqrt{\frac{\mu_0}{\epsilon_0}} \approx 377 \Omega \text{ impedance vakuu}$$

Dalším důležitým řešením rovnice jsou kulové vlny. V tomto případě ale používáme pouze skalární popis, protože kulová symetrie není v celém prostoru slučitelná s vektorovým charakterem polí \vec{E} a \vec{H} .



$$r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

$$x, y, z \rightarrow r, \theta, \varphi$$

Vlnová rovnice $\Delta f = \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 f}{\partial t^2}$

Δf ve sférických souřadnicích

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial r} \cdot \frac{\partial r}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial r} \cdot \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} = f'(r) \frac{x}{r}$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} &= \frac{\partial}{\partial x} \left(f' \cdot \frac{x}{r} \right) = f''(r) \cdot \left(\frac{x}{r} \right)^2 + f' \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{x}{r} \right) = \\ &= f'' \left(\frac{x}{r} \right)^2 + \frac{f'}{r} + f' x \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} \right) \end{aligned}$$

$$= f'' \left(\frac{x}{r}\right)^2 + \frac{f'}{r} + \left(-f' \cdot \frac{x^2}{r^3}\right) = f'' \left(\frac{x}{r}\right)^2 + \frac{f'}{r} \left(1 - \frac{x^2}{r^2}\right)$$

$$\Delta f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2} = f'' \left(\frac{x^2+y^2+z^2}{r^2}\right) + \frac{3f'}{r} - \frac{f'}{r} =$$

$$= f'' + \frac{2f'}{r}$$

Předpokládejme, že

$$g(r) = r f(r)$$

$$g'(r) = f(r) + r f'(r)$$

$$g''(r) = r f''(r) + 2f'(r)$$

$$\Delta f = \frac{g''(r)}{r} = \frac{r f'' + 2f'}{r}$$

Vlnová rovnice je pak

$$\frac{1}{r} \frac{\partial^2 (fr)}{\partial r^2} - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 (fr)}{\partial t^2} = 0$$

$$\frac{\partial^2 (fr)}{\partial r^2} - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 (fr)}{\partial t^2} = 0$$

To je jednorozměrná vlnová rovnice pro $g = fr$

Ta mě řešíme $g = g(r \pm vt)$

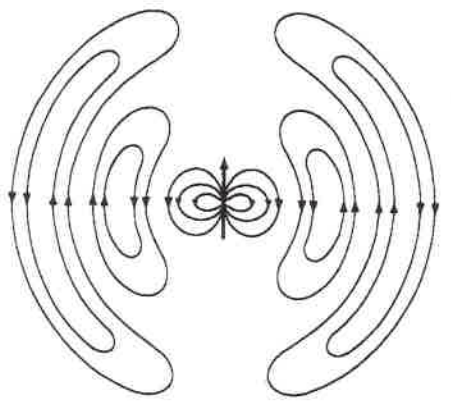
$g(r-vt)$... kulová vlna expandující
 $g(r+vt)$... kulová vlna smršťující (kontrakující)

Jedná se pouze o skalární aproximaci. Řešení nemá vektorový charakter. Nelze jej dosadit do Maxwellových rovnic.

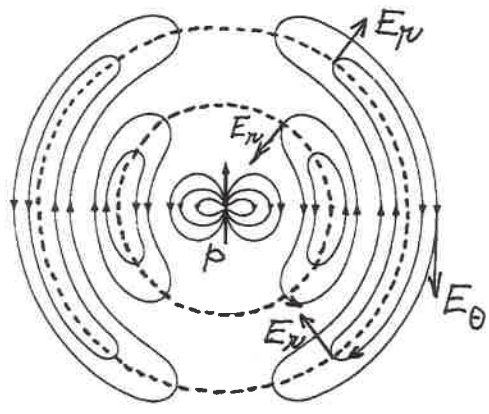
Reálně ... Emitující dipól (Malý dipól =
= Hertzův dipól.

Výpočet pole dipólu je zkomplikovaný, uvedeme
jím výsledek výpočtu silnicí elektrického pole.

Znárodní silnicí elektrického pole Hertzova dipólu

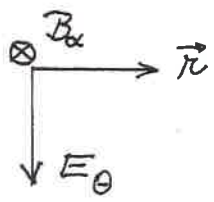
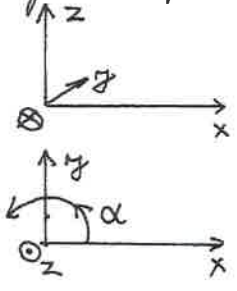


$\text{div } \vec{E} = 0$
Silnicí má být uzavřené.
Uzavření poskytují radiální
složky pole



Čárkování jsou znázorněny
plochy, ve které je
 E_θ nulová
 E_r maximální
 $p_z > 0 \vec{p} \uparrow$.. orientace v obrázku
statická zóna $E_\theta > 0 \vec{E} \downarrow$
radiální zóna ve vzdálenosti
celistého násobku λ
 $E_\theta < 0 \vec{E} \uparrow$

Magnetické silnicí jsou kružnice se středy na ose dipólu.



Orientace v radiální
zóně podobná jako
u rovinné vlny

Energie vlny

$$u_E = \frac{1}{2} \vec{E} \cdot \vec{D} = \frac{1}{2} \epsilon_0 \epsilon_r E^2, \text{ ve vakuu } u_E = \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2$$

$[u_E] = \text{J/m}^3$ energie elektrické složky

$$u_B = \frac{1}{2} \vec{B} \cdot \vec{H} = \frac{1}{2} \frac{B^2}{\mu_0} = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{\mu_0} \frac{E^2}{c^2} = \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2$$

$u_E = u_B$ ve vakuu a v neabsorbujícím dielektriku

Pro celou dobu předchozího přecházíme s nemagnetickými látkami; t.j. $\mu_r = 1$

$$u_{\text{tot}} = u_E + u_B = \epsilon_0 E^2 = \epsilon_0 E B c$$

V optickém oboru mají prakticky význam časové střední hodnoty $\langle u \rangle_T$, a to vzhledem k velmi rychlé frekvenci vlnění $\sim 10^{15} \text{ s}^{-1}$, kdy žádný detektor není tak rychlý, aby tyto změny mohl sledovat. Detektor (včetně lidského oka) tedy registruje časové střední hodnoty energie dopadající na detektor.

V případě monochromatické rovinné vlny je

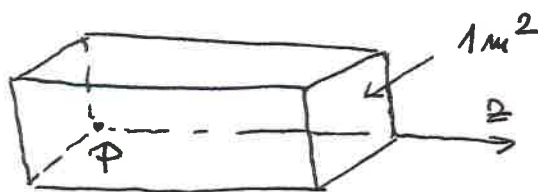
$$\langle u_E \rangle_T = \frac{1}{T} \int_0^T \frac{1}{2} \epsilon_0 E_0^2 \cos^2(kz - \omega t) dt = \frac{1}{4} \epsilon_0 E_0^2$$

$$\langle u_B \rangle_T = \frac{1}{4} \epsilon_0 E_0^2 \quad \langle u_{\text{tot}} \rangle_T = \frac{1}{2} \epsilon_0 E_0^2$$

$$\begin{aligned}
 \langle \cos^2 \omega t \rangle_T &= \frac{1}{T} \int_0^T \cos^2 \omega t \, dt = \frac{1}{T} \int_0^T \left[\frac{1 + \cos 2\omega t}{2} \right] dt = \\
 &= \frac{1}{T} \int_0^T \frac{1}{2} dt + \frac{1}{2T} \int_0^T \cos 2\omega t \, dt = \frac{1}{2} + \frac{1}{2T} \cdot \frac{1}{2\omega} [\sin 2\omega t]_0^T = \\
 &= \frac{1}{2} + \frac{1}{4\omega T} \left[\sin \frac{4\pi T}{T} - \sin 0 \right] = \frac{1}{2} + \frac{1}{4\omega T} [\sin 4\pi - \sin 0] = \\
 &= \frac{1}{2}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \langle \cos^2(kz - \omega t) \rangle_T &= \frac{1}{T} \int_0^T \cos^2(kz - \omega t) \, dt = \begin{array}{l} kz - \omega t = \xi \\ -\omega dt = d\xi \end{array} \\
 &= -\frac{1}{\omega T} \int_{kz}^{kz - \omega T} \cos^2 \xi \, d\xi = -\frac{1}{\omega T} \int_{kz}^{kz - \omega T} \frac{1}{2} (1 + \cos 2\xi) \, d\xi = \\
 &= -\frac{1}{2\omega T} \left[\xi \right]_{kz}^{kz - \omega T} - \frac{1}{2\omega T} \left[\frac{1}{2} \sin 2\xi \right]_{kz}^{kz - \omega T} = \\
 &= -\frac{1}{2\omega T} \cdot (-\omega T) - \frac{1}{4\omega T} [\sin 2(kz - \omega T) - \sin 2kz] = \\
 &= \frac{1}{2} - \frac{1}{4\omega T} [\sin 2kz \cos 2\omega T - \cos 2kz \sin 2\omega T] = \\
 &= \frac{1}{2} - \frac{1}{8T} \left[\sin 2kz \underset{=1}{\cos 4\pi} - \cos 2kz \underset{=0}{\sin 4\pi} - \sin 2kz \right] = \\
 &= \frac{1}{2} - \frac{1}{8T} [\sin 2kz - \sin 2kz] = \frac{1}{2}
 \end{aligned}$$

Vedle hustoty energie má význam v případě postupujících vln i výkon dopadající na jednotku plochy.



$$ct = c \text{ (pro } t=1\text{s)}$$

2. Kolik energie protéká kolem pozorovatele v místě P za 1s přes plochu 1 m^2 ?
Předpokládáme, že rovinná vlna se šíří ve směru z ve vakua rychlostí c .

- Protéká energie, která je obsažena v kvádru o objemu $V = 1 \cdot c \cdot 1 = c \text{ [m}^3\text{]}$
plocha čas

$$\langle u_{\text{tot}} \cdot c \rangle_T = \langle \epsilon_0 E^2 c \rangle_T = \langle \frac{B^2}{\mu_0} \cdot c \rangle_T = \frac{1}{2} \epsilon_0 E_0^2 c = \frac{1}{2} \frac{B_0^2}{\mu_0} \cdot c$$

hustota energie (energie/m³)

Zkusme vyjádřit Poyntingův vektor \vec{S}

$$\vec{S} = \vec{E} \times \vec{H} \quad (\vec{E} \perp \vec{H} \text{ ve vakuu a v izotropním prostředí)}$$

$$\Rightarrow S = EH = \frac{EB}{\mu_0} = \frac{E^2}{\epsilon_0 \mu_0} = \frac{B^2 c}{\mu_0}$$

$$\langle S \rangle_T = \frac{1}{2} B_0^2 \frac{c}{\mu_0}$$

$$\Rightarrow \langle u_{\text{tot}} c \rangle_T = \langle S \rangle_T \quad [S] = \frac{\text{W}}{\text{m}^2}$$

tj. Poyntingova vektor má fyzikální význam
 výkonu, který v postupně rovinné vlně protéká
 1 m², tj. jde o energii kterou protéká 1 m² za 1 s.

Díky středování přez časový interval (v našem
 případě perioda T) měříme hustotu energie
 a výkon dopadající na jednotku plochy (veličast
 Poyntingova vektoru) na frekvenci vlny,
 ale pouze na její amplitudě!

Vypočít $\langle u \rangle_T$ a $\langle S \rangle_T$ v dielektricku mede
 ke vztahům

$$\langle u \rangle_T = \frac{1}{2} \epsilon_0 \epsilon_r E_0^2 \quad \langle S \rangle_T = \frac{1}{2} \frac{E_0^2}{Z} \quad Z = \sqrt{\frac{\mu_0}{\epsilon_0 \epsilon_r}}$$

($\mu_r = 1$)

$\langle S \rangle_T$ se často nazývá intenzitou vlny

$$I = \langle S \rangle_T$$

$\langle u \rangle_T$ a $\langle S \rangle_T$ se často vyjadřují pomocí
 komplexního zápisu.

$$\tilde{E} = \tilde{E}_0 e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)} \quad \tilde{H} = \tilde{H}_0 e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)}$$

$$\vec{S} = \text{Re} \{ \tilde{E} \times \tilde{H} \} = \text{Re} \{ \tilde{E} \} \times \text{Re} \{ \tilde{H} \} =$$

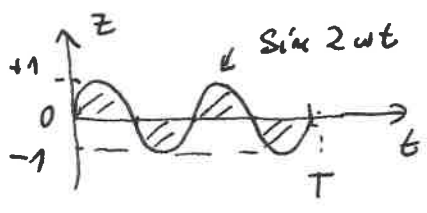
$$= \left(\frac{\tilde{E} + \tilde{E}^*}{2} \right) \times \left(\frac{\tilde{H} + \tilde{H}^*}{2} \right) = \frac{1}{4} \{ \tilde{E} \times \tilde{H} + \tilde{E} \times \tilde{H}^* + \tilde{E}^* \times \tilde{H} + \tilde{E}^* \times \tilde{H}^* \}$$

$$I = \langle S \rangle_T \quad \langle \tilde{E} \times \tilde{H} \rangle_T \sim \langle e^{-2i\omega t} \rangle_T = \langle \cos 2\omega t \rangle_T +$$

$$+ i \langle \sin 2\omega t \rangle_T$$

$$\langle \cos 2\omega t \rangle_T = \langle \sin 2\omega t \rangle_T = 0$$

To lze udeřat výpočtem, ale vyplývá to i jednoduše z obrázku



... plochy pod i nad osou z=0 jsou stejné a mají opačné znaménko

Podobně $\langle \vec{E} \times \vec{H}^* \rangle_T \sim \langle e^{2i\omega t} \rangle_T = 0$

$$\Rightarrow I = \frac{1}{4} \{ \langle \vec{E} \times \vec{H}^* \rangle_T + \langle \vec{E}^* \times \vec{H} \rangle_T \} = \frac{1}{2} \text{Re} \{ \langle \vec{E} \times \vec{H}^* \rangle_T \} =$$

$$= \frac{1}{2} \text{Re} \{ \langle \vec{E}^* \times \vec{H} \rangle_T \} =$$

$$= \frac{1}{2} |\vec{E}_0| |\vec{H}_0| e^{\underbrace{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t) - i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)}_1} =$$

→ Nemí neutné časové středování, členy s ωt se vyruší.

$$= \frac{1}{2} |\vec{E}_0| \cdot \frac{|\vec{B}_0|}{\mu_0} = \frac{1}{2} \frac{E_0^2}{c \mu_0} = \frac{1}{2} \epsilon_0 c E_0^2$$

Poyntingův theorem

- vyjádříme zákon zachování energie

$$\text{rot } \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \quad | \cdot \vec{H} \qquad \text{rot } \vec{H} = \vec{j} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \quad | \cdot \vec{E}$$

$$(1) \qquad (2)$$

$$(2) - (1) \qquad \vec{E} \text{ rot } \vec{H} - \vec{H} \text{ rot } \vec{E} = \vec{j} \cdot \vec{E} + \vec{E} \cdot \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} + \vec{H} \cdot \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\text{div} (\vec{E} \times \vec{H}) = \vec{H} \text{ rot } \vec{E} - \vec{E} \cdot \text{rot } \vec{H}$$

$$- \text{div } \vec{S} = \vec{j} \cdot \vec{E} + \vec{E} \cdot \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} + \vec{H} \cdot \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\vec{E} \cdot \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} = \vec{E} \cdot \frac{\partial (\epsilon_0 \epsilon_r \vec{E})}{\partial t} = \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} (\epsilon_0 \epsilon_r \vec{E} \cdot \vec{E}) = \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} (\epsilon_0 \epsilon_r E^2) =$$

$$= \frac{\partial}{\partial t} (u_E)$$

Analogicky $\vec{H} \cdot \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial t} (u_B)$

$$\vec{E} \cdot \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} + \vec{H} \cdot \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial t} (u_E + u_B) = \frac{\partial}{\partial t} (u)$$

Elektrický proud můžeme rozdělit na

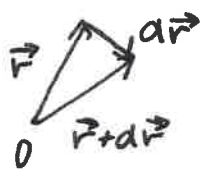
$$\vec{j} = \vec{j}_e + \vec{j}_n \qquad \vec{j}_e = \sigma \vec{E} \text{ ohmický proud}$$

\vec{j}_n .. kondukční proud

kondukční proud vzniká při pohybu náboje (např. ve vodiči)

Lorentzova síla $\vec{F} = q\vec{E} + q(\vec{v} \times \vec{B})$

V důsledku působení Lorentzovy síly se mějí s polohovým vektorem \vec{r} posune do $\vec{r} + d\vec{r}$



Na to je potreba práce

$$dA = \vec{F} \cdot d\vec{r} = q\vec{E} \cdot d\vec{r} + q(\vec{v}_e \times \vec{B}) \cdot d\vec{r}$$

$$d\vec{r} = \vec{v}_e dt$$

$$\Rightarrow dA = q\vec{E} \cdot d\vec{r} + \underbrace{q(\vec{v}_e \times \vec{B}) \cdot \vec{v}_e}_{0} dt = q\vec{E} \cdot d\vec{r} = q\vec{E} \cdot \vec{v}_e \cdot dt$$

$$\frac{dA}{dt} = \underbrace{q\vec{v}_e \cdot \vec{E}}_{\vec{j} \cdot \vec{E}}$$

$\vec{j} \cdot \vec{E}$.. hustota elektrického proudu

celkově $-\operatorname{div} \vec{S} = \underbrace{(\vec{j}_c + \vec{j}_r)}_{\vec{j}} \cdot \vec{E} + \frac{\partial (u_{pole})}{\partial t}$ $u_{pole} = u_E + u_B$

$$\vec{j} \cdot \vec{E} = \frac{\partial (u_{e1} + u_{e2})}{\partial t} \dots \text{Už ten na jednotku objemu}$$

dodaný navíc z EM pole

$$-\operatorname{div} \vec{S} = \frac{\partial}{\partial t} (u_{pole} + u_{e1} + u_{e2})$$

$$\operatorname{div} \vec{S} + \frac{\partial}{\partial t} (u_{pole} + u_{e1} + u_{e2}) = 0$$

$$\int_V \operatorname{div} \vec{S} + \frac{\partial}{\partial t} \int_V (u_{pole} + u_{e1} + u_{e2}) dV = 0$$

$$\oint \vec{S} \cdot \hat{n} dS = - \frac{\partial}{\partial t} \int_V (u_{pole} + u_{e1} + u_{e2}) dV$$



Podob energie z objemu vytéká, tj.
 $\oint \vec{S} \cdot \hat{n} dS$ záporný. To odpovídá
 úbytku energie uvnitř v EM poli a látce.

Silové účinky elektrické a magnetické složky pole

$$\vec{F} = q(\vec{E} + \vec{v}_e \times \vec{B})$$

$$\vec{v}_e \times \vec{B} = |\vec{v}_e| |\vec{B}| \sin \gamma$$

Největší, když $\vec{v}_e \perp \vec{B}$

$$|\vec{B}| = \frac{|\vec{E}|}{c} \text{ ve vakuu}$$

$$|\vec{F}| = q|\vec{E}| + \frac{q|\vec{v}_e| \cdot |\vec{E}|}{c}$$

$$v_e \ll c$$

(1)

(2)

$$\Rightarrow (2) \ll (1)$$

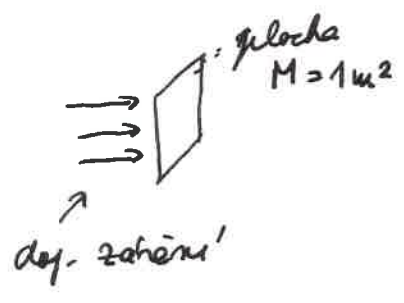
Silové účinky elektrické složky jsou mnohem větší než silové účinky magnetické složky.

Tržba EM záření

Jednoduchý popis je pomocí představy světla jako souboru kvant energie (fotonů)

Tato kvanta mají energii $E = h\nu$

a rychlost $\nu = \frac{hc}{\lambda} = \frac{c}{\lambda}$



$$S = |\vec{S}| = \frac{E}{M \cdot t} \quad \left[\frac{\text{J}}{\text{m}^2 \text{s}} = \frac{\text{W}}{\text{m}^2} \right]$$

$$\frac{S}{c} = \frac{E}{c \cdot M \cdot t} =$$

$$= \frac{\frac{P}{t}}{M} \cdot \frac{1}{c} = \frac{F}{M} = \frac{P}{c}$$

F = síle

Radiační tlak - příklad

? Jaký je tlak slunečního záření na povrchu země?

Vzdálenost země od slunce $1,5 \times 10^{11} \text{ m} = R$

$$I = \langle S \rangle_T = \frac{L}{4\pi R^2} \quad L \dots \text{výkon slunce} \\ 4 \times 10^{26} \text{ W}$$

$$I = \frac{4 \times 10^{26}}{4 \times 3,14 \times (1,5 \times 10^{11})^2} = 1,42 \times 10^3 \frac{\text{W}}{\text{m}^2}$$

$$\text{tlak } p = \frac{I}{c} = \frac{1,42 \times 10^3}{3 \times 10^8} = 4,72 \times 10^{-6} \text{ Pa}$$

Tlak slunečního záření a komety

Tlak slunečního záření je zodpovědný za vznik jedné ze 2 částí komety

Na částice vyloňující z komety působí gravitační síla slunce a záporný tlak slunečního záření.

$$\text{gravitační síla } F_g = \frac{g \cdot m M_\odot}{R^2}$$

M_\odot .. hmotnost slunce

m .. hmotnost částice

R .. vzdálenost částice a slunce

$$m = \frac{4}{3} \pi r^3 \rho \quad r \dots \text{poloměr částice} \\ \rho \dots \text{hustota částice}$$

$$\frac{L}{4\pi R^2} \cdot \frac{\pi r^2}{c} > \frac{4}{3} \frac{\pi r^3 \rho M_\odot}{R^2}$$

výkon na 1 m^2

(odpuštění částice od slunce tlakem světla)

$$n < \frac{3L}{16\pi\rho M_0 c}$$

$$\rho = 2.5 \times 10^3$$

$$g = 6.67 \times 10^{-11}$$

$$M_0 = 2 \times 10^{30} \text{ kg}$$

$$\text{A desorem' } r < 2 \times 10^{-7} \text{ m}$$

Častice s ϕ menším než $4 \times 10^{-7} \text{ m}$ jsou
 vlnem + tedy slunečního záření odpuženy
 od slunce, zatímco 1 ze 2 částí komety.

Snímek komety. Bílý chvost komety je způsoben radiačním tlakem slunečního záření působícím na prachové částice. Sluneční záření je částicemi plně absorbováno. Méně výrazný modrý chvost je výsledkem interakce komety se slunečním větrem (emise protonů a elektronů sluncem) . Tyto nabitě částice excitují molekuly CO₂, při jejich deexcitaci dochází k emisi modrého záření.

