

Šíření světla v neizotropním prostředí
 Isotropní média $\rightarrow \chi, \epsilon, \mu$.. skalární veličiny

Stejně šíření ve všech směrech

Neisotropní látka - $\vec{D} \neq \epsilon \vec{E}$, neboli $\vec{D} = \epsilon_0 \vec{\chi} \vec{E}$
 $\vec{\chi}$... tenzor $\vec{E} = 1 + \vec{\chi}$
 $\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \epsilon_0 \vec{\chi} \vec{E} = \epsilon_0 \vec{\epsilon} \vec{E}$

$$\begin{pmatrix} P_x \\ P_y \\ P_z \end{pmatrix} = \epsilon_0 \begin{pmatrix} \chi_{11} & \chi_{12} & \chi_{13} \\ \chi_{21} & \chi_{22} & \chi_{23} \\ \chi_{31} & \chi_{32} & \chi_{33} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} E_x \\ E_y \\ E_z \end{pmatrix}$$

Dále budeme předpokládat, že prostředí je neabsorbující. Za tohoto předpokladu lze odvodit z energetických úvah, že $\vec{\chi}$ je reálný a symetrický. $\chi_{ij} = \chi_{ji}$
 (tj. 9 komponent tenzoru se redukuje na 6)

V případě reálného symetrického tenzoru lze vždy najít vhodný souřadný systém, ve kterém je diagonální.

$$\begin{pmatrix} P_x \\ P_y \\ P_z \end{pmatrix} = \epsilon_0 \begin{pmatrix} \chi_{11} & 0 & 0 \\ 0 & \chi_{22} & 0 \\ 0 & 0 & \chi_{33} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} E_x \\ E_y \\ E_z \end{pmatrix} \Rightarrow \vec{D} \neq \epsilon \vec{E}$$

Dále budeme zvažovat $\chi_{11} = \chi_1, \chi_{22} = \chi_2, \chi_{33} = \chi_3$

$$\vec{D} = \epsilon_0 \chi_1 E_1 \hat{x} + \epsilon_0 \chi_2 E_2 \hat{y} + \epsilon_0 \chi_3 E_3 \hat{z}$$

$$\vec{D} = \epsilon_0 (1 + \chi_1) E_1 \hat{x} + \epsilon_0 (1 + \chi_2) E_2 \hat{y} + \epsilon_0 (1 + \chi_3) E_3 \hat{z}$$

$$\vec{D} = \epsilon_0 \epsilon_1 E_1 \hat{x} + \epsilon_0 \epsilon_2 E_2 \hat{y} + \epsilon_0 \epsilon_3 E_3 \hat{z}$$

Dále předpokládáme, že letíme se vlnou elektromagnetického vlnění vlnění vlnění s frekvencí ω .

Budeme předpokládat řešení ve tvaru

$$\vec{E} = \vec{E}_0 e^{i(\vec{k}\cdot\vec{r} - \omega t)}$$

$$\vec{B} = \vec{B}_0 e^{i(\vec{k}\cdot\vec{r} - \omega t)}$$

$$\vec{D} = \vec{D}_0 e^{i(\vec{k}\cdot\vec{r} - \omega t)}$$

... Všechny závisí na fázi.

z Maxwellových rovnic pro vlny

$$\text{div } \vec{B} = 0 \quad \dots \quad \vec{k} \cdot \vec{B} = 0 \Rightarrow \vec{k} \perp \vec{B}$$

$$\vec{B} = \mu_0 \vec{H}$$

$$\vec{B} \parallel \vec{H} \Rightarrow \vec{k} \perp \vec{H}$$

$$\text{div } \vec{D} = \text{div} (\epsilon_0 \vec{E} + \vec{P}) = 0$$

$$\vec{E}_0 \text{ není } \parallel \vec{P}$$

(anisotropní prostředí)

$$\Rightarrow \vec{D} = (\epsilon_0 \vec{E} + \vec{P}) = \underbrace{(\epsilon_0 \vec{E}_0 + \vec{P}_0)}_{\vec{D}_0} e^{i(\vec{k}\cdot\vec{r} - \omega t)}$$

$$\Rightarrow \text{div } \vec{D} = i \vec{k} \cdot \vec{D} \quad \dots \quad \vec{k} \perp \vec{D}$$

$$\text{rot } \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \Rightarrow \vec{k} \times \vec{E} = \omega \vec{B}$$

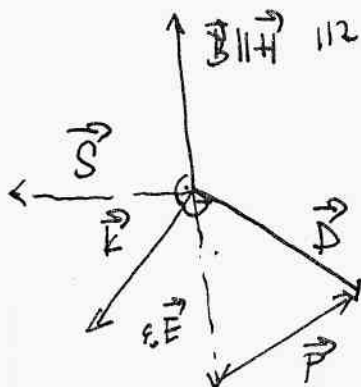
$$\vec{k} \cdot (\vec{k} \times \vec{E}) = \omega \vec{k} \cdot \vec{B} = 0$$

$$\Rightarrow \vec{B} \perp \vec{E}$$

$$\text{rot } \vec{H} = \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

$$\vec{k} \times \vec{H} = -\omega \vec{D}$$

$$\vec{k} \cdot (\vec{k} \times \vec{H}) = -\omega \vec{k} \cdot \vec{D} = 0 \Rightarrow \vec{D} \perp \vec{H}$$



Odvorení Fresnelovy rovnice

$$\text{rot } \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \quad \rightarrow \quad \vec{k} \times \vec{E} = \omega \vec{B} \quad \vec{B} = \mu_0 \vec{H}$$

$$\vec{H} = \frac{1}{\mu_0 \omega} (\vec{k} \times \vec{E})$$

$$\text{rot } \vec{H} = \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

$$\vec{k} \times \vec{H} = -\omega \vec{D} \quad \vec{D} = \epsilon_0 \epsilon \vec{E}$$

$$\vec{k} \times (\vec{k} \times \vec{E}) = -\omega^2 \mu_0 \vec{D} = -\omega^2 \mu_0 \epsilon_0 \epsilon \vec{E} \quad (\vec{a} \times \vec{b} \times \vec{c} = \vec{b}(\vec{a} \cdot \vec{c}) - \vec{c}(\vec{a} \cdot \vec{b}))$$

$$\vec{k}(\vec{k} \cdot \vec{E}) - \vec{E}(\vec{k} \cdot \vec{k}) = -\frac{\omega^2}{c^2} \epsilon \vec{E}$$

$$k^2 \vec{E} - \frac{\omega^2}{c^2} \epsilon \vec{E} = \vec{k}(\vec{k} \cdot \vec{E}) \quad | \cdot \frac{c^2}{\omega^2}$$

$$\vec{k} = k \vec{s}$$

$$k = \frac{\omega}{c} \cdot n$$

$$n^2 \vec{E} - \epsilon \vec{E} = k^2 \vec{s}(\vec{s} \cdot \vec{E}) \cdot \frac{c^2}{\omega^2}$$

$$n^2 \vec{E} - \epsilon \vec{E} = n^2 \vec{s} \cdot (\vec{s} \cdot \vec{E})$$

$$(n^2 - n_1^2) E_x = n^2 s_{0x} (\vec{s}_0 \cdot \vec{E}) \quad | \cdot s_{0x}$$

$$(n^2 - n_2^2) E_y = n^2 s_{0y} (\vec{s}_0 \cdot \vec{E}) \quad | \cdot s_{0y}$$

$$(n^2 - n_3^2) E_z = n^2 s_{0z} (\vec{s}_0 \cdot \vec{E}) \quad | \cdot s_{0z}$$

$$s_{0x} E_x = \frac{n^2}{n^2 - n_1^2} s_{0x}^2 (\vec{s}_0 \cdot \vec{E})$$

$$s_{0y} E_y = \frac{n^2}{n^2 - n_2^2} s_{0y}^2 (\vec{s}_0 \cdot \vec{E})$$

$$s_{0z} E_z = \frac{n^2}{n^2 - n_3^2} s_{0z}^2 (\vec{s}_0 \cdot \vec{E})$$

Rovnice setevne

$$\vec{S} \cdot \vec{E} = \underbrace{M^2 \left(\frac{S_{0x}^2}{M^2 - M_1^2} + \frac{S_{0y}^2}{M^2 - M_2^2} + \frac{S_{0z}^2}{M^2 - M_3^2} \right)}_1 \vec{S} \cdot \vec{E}$$

$$\Rightarrow \frac{S_{0x}^2}{M^2 - M_1^2} + \frac{S_{0y}^2}{M^2 - M_2^2} + \frac{S_{0z}^2}{M^2 - M_3^2} = \frac{1}{M^2}$$

Fresnelova rovnice

- 1) Pripad $\epsilon_x = \epsilon_1 = \epsilon_2 = \epsilon_3$; $\mu_1 = \mu_2 = \mu_3$
 isotropni' prostredci'

$$\vec{D} = \epsilon_0 \epsilon_r \vec{E} = \epsilon_0 n^2 \vec{E}$$

- 2) $\epsilon_1 = \epsilon_2 \neq \epsilon_3$; $\mu_1 = \mu_2 \neq \mu_3$ (2 indexy rovnice stejne)
 tzv. jednovy' material

- 3) $\epsilon_1 \neq \epsilon_2 \neq \epsilon_3$; $\mu_1 \neq \mu_2 \neq \mu_3$
 dvoovy' material

$$M^2 \left[S_{0x}^2 (M^2 - \mu_2^2)(M^2 - \mu_3^2) + S_{0y}^2 (M^2 - \mu_1^2)(M^2 - \mu_3^2) + S_{0z}^2 (M^2 - \mu_1^2)(M^2 - \mu_2^2) \right] = (M^2 - \mu_1^2)(M^2 - \mu_2^2)(M^2 - \mu_3^2)$$

Pro jednovy' material (zvolme $\mu_1 = \mu_2 \neq \mu_3$)

$$M^2 \left[S_{0x}^2 (M^2 - \mu_1^2)(M^2 - \mu_3^2) + S_{0y}^2 (M^2 - \mu_1^2)(M^2 - \mu_3^2) + S_{0z}^2 (M^2 - \mu_1^2)^2 \right] = (M^2 - \mu_1^2)^2 (M^2 - \mu_3^2)$$

Zaměníme zkusíme v ()

$$M^2 [S_{0x}^2 (M_1^2 - u^2)(M_3^2 - u^2) + S_{0y}^2 (M_1^2 - u^2)(M_3^2 - u^2) + S_{0z}^2 (M_1^2 - u^2)^2] =$$

$$= - (M_1^2 - u^2)^2 (M_3^2 - u^2)$$

$$= (M_1^2 - u^2) \cdot [(M_1^2 - u^2)(M_3^2 - u^2) + S_{0x}^2 u^2 (M_3^2 - u^2) + S_{0y}^2 u^2 (M_3^2 - u^2) +$$

$$+ S_{0z}^2 u^2 (M_1^2 - u^2)] = 0$$

Ma' řešení, protože

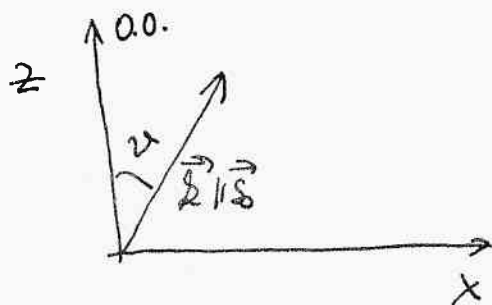
$M = M_1 = M_3 \dots$ řádové vlně (ordinary)

nebo $[] = 0 \dots M = M_2 \dots$ mimořádné vlně (extraordinary)

Dále definujeme ... optická osa = směr šíření, při kterém se řádové a mimořádné vlně šíří stejnou rychlostí, tj. indexy lomu $n_o = n_e$

V našem případě je $M_1 = M_2 \Rightarrow$ optická osa je osa z.

V jednotném prostředí z důvodu symetrie (osae) stačí popisovat a charakterizovat vlnění v rovině obsahující optickou osu. Necht' je to v našem případě ~~osa~~ rovina (x, z) , $z = 0, 0$



$$\vec{E}_0 = E_x \sin v + E_z \cos v$$

$$\vec{s}_0 = (\sin v, 0, \cos v)$$

Fresnelova rovnice pro minimální ztrátu

otrace $M = M_e$

$$(M_1^2 - M_e^2) \cdot (M_3^2 - M_e^2) + (M_1^2 - M_e^2) \cdot M_e^2 \cos^2 \alpha + (M_3^2 - M_e^2) M_e^2 \sin^2 \alpha = 0$$

$$M_1^2 M_3^2 - M_1^2 M_e^2 - M_e^2 M_3^2 + M_e^4 - M_1^2 M_e^2 \cos^2 \alpha - M_e^4 \cos^2 \alpha +$$

$$+ M_3^2 M_e^2 \sin^2 \alpha - M_e^4 \sin^2 \alpha = 0$$

$$- M_1^2 M_3^2 + M_e^2 \left[\underbrace{M_1^2 (1 - \cos^2 \alpha)}_{\sin^2 \alpha} + \underbrace{M_3^2 (1 - \sin^2 \alpha)}_{\cos^2 \alpha} \right] = 0$$

$$\Rightarrow M_e^2 = \frac{M_1^2 M_3^2}{M_1 \sin^2 \alpha + M_3 \cos^2 \alpha}$$

$$\frac{1}{M_e^2} = \frac{M_1^2 \sin^2 \alpha + M_3^2 \cos^2 \alpha}{M_1^2 M_3^2} = \frac{\cos^2 \alpha}{M_1^2} + \frac{\sin^2 \alpha}{M_3^2}$$

Zavedeme označení

$$x = M_e \sin \alpha$$

$$z = M_e \cos \alpha$$

$$\frac{1}{M_e^2} = \frac{z^2}{M_2^2 M_3^2} + \frac{x^2}{M_2^2 M_1^2}$$

$$1 = \frac{x^2}{M_3^2} + \frac{z^2}{M_1^2}$$

(při zavedení y

$$1 = \frac{y^2}{M_3^2} + \frac{y^2}{M_3^2} + \frac{z^2}{M_1^2}$$

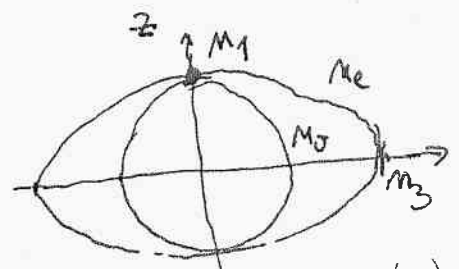
Fresnelova rovnice má dvě

řešení $M_0 = M_1$
(náchozí ztráta)

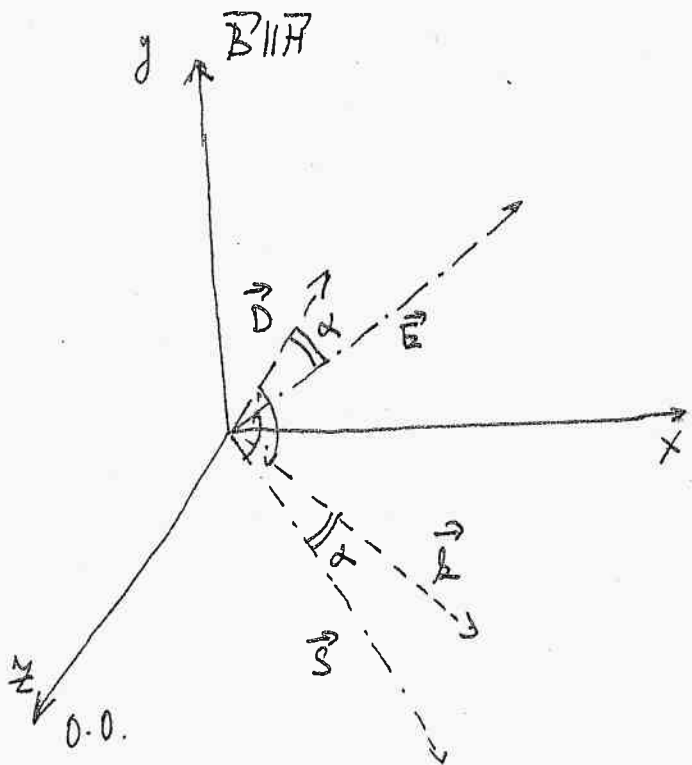
To je rovnice elipsy
→ poloosami

$$x \dots M_3$$

$$z \dots M_1$$



$M_e > M_0$ (kladný zlyšok)

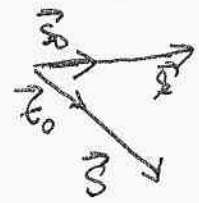


Průhytkový vektor \vec{S}

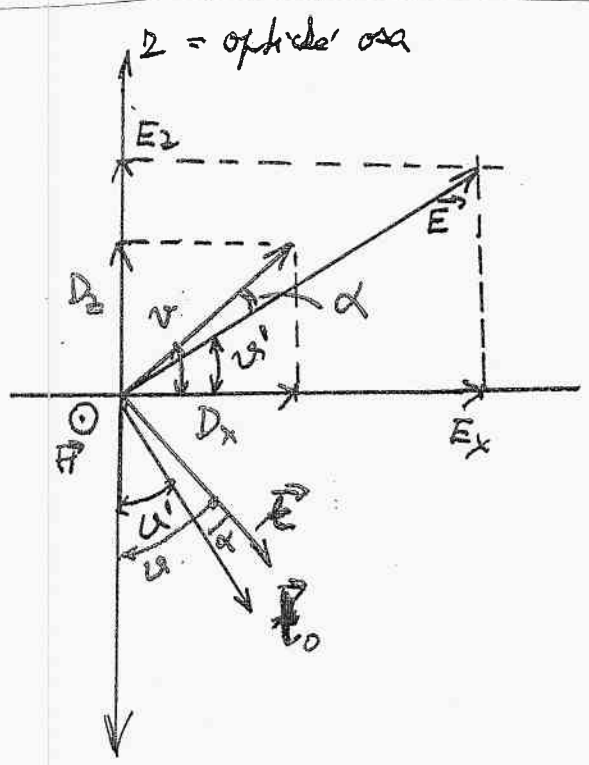
$$\vec{S} = \vec{E} \times \vec{H}$$

$$\vec{D} = \epsilon \vec{E}$$

$$\vec{S} = |\vec{S}| \cdot \vec{e}_0$$



Směr šíření energie a směr šíření vlnoplochy (vektor \vec{S}) sváží v měřičích vlně úhel díky poměru indexů lomu n_1 a n_3



$$D_x = \epsilon_0 n_1^2 E_x$$

$$D_z = \epsilon_0 n_3^2 E_z$$

$$\tan \alpha' = -\frac{E_z}{E_x}$$

$$\tan \alpha = -\frac{D_z}{D_x} = -\frac{n_3^2}{n_1^2} \frac{E_z}{E_x}$$

$$\tan \alpha = \frac{n_3^2}{n_1^2} \tan \alpha'$$

$n_3 > n_1$ $\alpha' < \alpha$
(kladný krytý)

$n_3 < n_1$ $\alpha' > \alpha$
(záporný krytý)

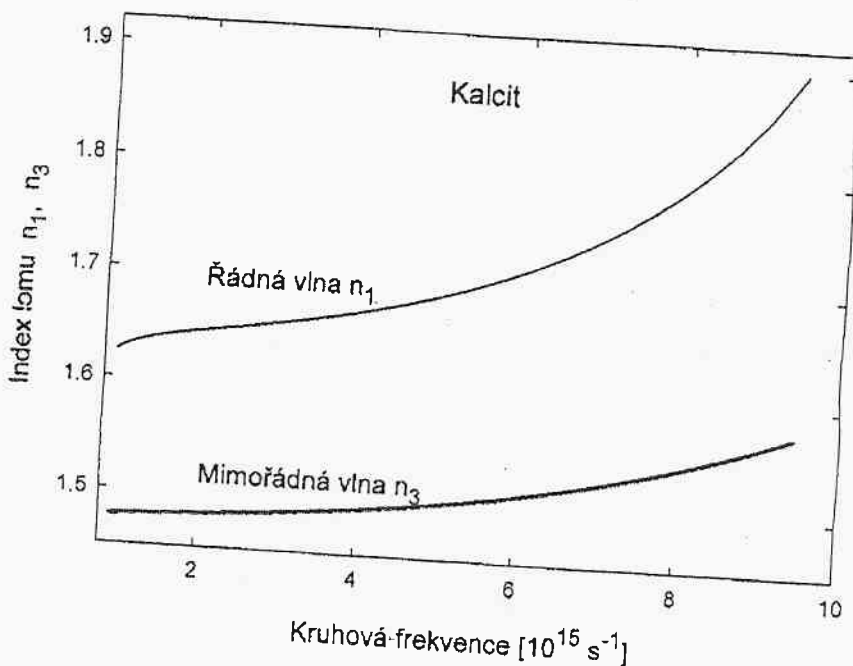
tj. dostatečně $\gamma = \alpha'$, kde α' je úhel charakterizující světelný vlnový vektor \vec{S}_0 ($\dots \vec{E}_0$) vůči optické ose.

Dobře zohledníme tedy že norma tečny roviny k normálové přímce určuje světelnou energii.

Příklady jednoosých materiálů
Indexy lomu uvedeny pro $\lambda = 589,3 \text{ nm}$

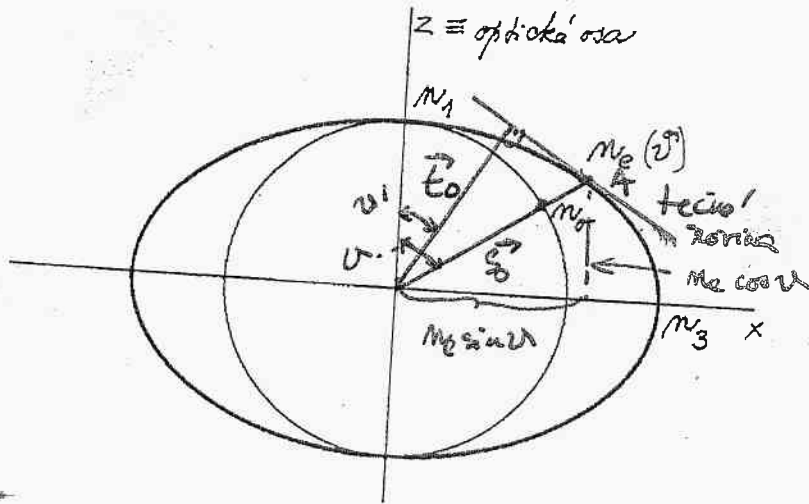
křemen (SiO_2)	$n_o = 1,544$	$n_e = 1,553$
vápenec (CaCO_3)	$n_o = 1,652$	$n_e = 1,486$
led (H_2O)	$n_o = 1,309$	$n_e = 1,313$

Indexy lomu n_o a n_e jsou funkcí frekvence



Frekvence / závislost n_o a n_e pro kalcit.
Zobrazeno pro $n_o = n_1$, $n_e(\omega) \text{ v ose } x = n_3$

Dále dodáme, že směr šíření energie (\vec{F}) je úměrný normálu k této rovině normálové plochy



$A = (x_0, y_0, z_0)$ -- projekce přímky ve směru \vec{S} (směr \vec{R} ... šíření vlnoplochy) a normálové plochy minimálního paprsku

Normála této roviny k ploše $F(x, y, z) = 0$

$$\left(\frac{\partial F}{\partial x}, \frac{\partial F}{\partial y}, \frac{\partial F}{\partial z} \right) \Big|_{x_0, y_0, z_0}$$

$$\sqrt{\left(\frac{\partial F}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial F}{\partial y} \right)^2 + \left(\frac{\partial F}{\partial z} \right)^2} ; \quad \frac{x^2}{n_3^2} + \frac{z^2}{n_1^2} - 1 = 0$$

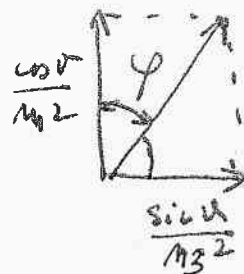
(V rovině xz)

$$(x_0, y_0, z_0) = n_2 (\sin u, 0, \cos u)$$

Normála má tedy směr úměrný vektoru

$$\left(\frac{\partial F}{\partial x}, \frac{\partial F}{\partial y}, \frac{\partial F}{\partial z} \right) = \left(\frac{2x}{n_3^2}, 0, \frac{2z}{n_1^2} \right) = n_2 \cdot 2 \left(\frac{\sin u}{n_3^2}, 0, \frac{\cos u}{n_1^2} \right)$$

$$\text{tg } \varphi = \frac{\sin u}{\cos u} \frac{n_1^2}{n_3^2} = \text{tg } u$$

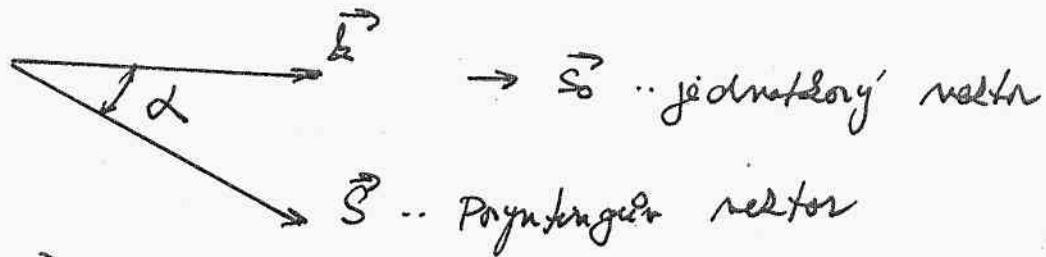


Energie se tedy šíří ve směru vektoru \vec{t}_0 ,
 vlna (plocha) ve směru vektoru \vec{S} .

Vektory \vec{S} a \vec{t}_0 jsou svírají úhel α

$$\alpha = v - v'$$

$$\tan v' = \frac{m_1^2}{m_3^2} \tan v$$



$$\vec{t}_0 = \frac{\vec{S}}{|\vec{S}|}$$

\vec{t}_0 ... jednotkový vektor

Fázová rychlost $v_f = \frac{c}{n}$

Poyntingova rychlost \vec{v}_r ... rychlost šíření energie

$$\vec{S} = \vec{E} \times \vec{H} = \vec{v}_r W \leftarrow \vec{S} = W \vec{v} \text{ zkontroluj z kapitoly o šíření vln}$$

W ... obecná hustota energie dnam. pole

Prakticky
$$v_r = \frac{v_f}{\cos \alpha}$$

2. Jak jsou polarizované ráčkové a minimální vlny?
 Dosadíme výsledky řešení de Fresnelových rovnic

$$(n^2 - n_1^2)E_x = n^2 s_{0x} (\vec{S} \cdot \vec{E})$$

$$(n^2 - n_1^2)E_y = n^2 s_{0y} (\vec{S} \cdot \vec{E})$$

$$(n^2 - n_3^2)E_z = n^2 s_{0z} (\vec{S} \cdot \vec{E})$$

$$\vec{S} = (\sin u, 0, \cos u)$$

A) Nejprve ráčkové vlny

$$(n_1^2 - n_1^2)E_x = n_1^2 \sin u (E_x \sin u + E_z \cos u)$$

$$(n_1^2 - n_1^2)E_y = n_1^2 \cdot 0 \cdot (E_x \sin u + E_z \cos u)$$

$$(n_1^2 - n_3^2)E_z = n_1^2 \cos u (E_x \sin u + E_z \cos u)$$

1. rovnice $\rightarrow 0 = n_1^2 \sin u (E_x \sin u + E_z \cos u)$

$$\Rightarrow E_x \sin u + E_z \cos u = 0$$

2. rovnice $0 = 0$

3. rovnice $(n_1^2 - n_3^2)E_z = 0 \Rightarrow E_z = 0$

$$\Rightarrow \text{z 1. rovnice } E_x = 0$$

$\Rightarrow \vec{E} = (0, E_y, 0) \dots$ Ráčkové vlny je
 polarizovaná // s osou y, tj.
 kolmo na směr šíření
 vlny v rovině (x, z)

B) Minimální vlny

$$(n_e^2 - n_1^2)E_x = n_e^2 \sin u (E_x \sin u + E_z \cos u)$$

$$(n_e^2 - n_1^2)E_y = 0$$

$$(n_e^2 - n_3^2)E_z = n_e^2 \cos u (E_x \sin u + E_z \cos u)$$

\Rightarrow 2. rovnice $\Rightarrow n_e = n_1$ (Ráčkové vlny)

nebo $E_y = 0$

⇒ V mimotádné vlně je elektrické pole
v rovině (xz) , tj. rovině dané optickou osou
& směrem šíření \vec{S} (ta. rovina hlavního řezu)

1) Ládná vlna je polarizovaná // s osou y ,
tj. vektor \vec{E} je kolmý k rovině hlavního
řezu

2) Mimotádná vlna je polarizovaná tak, že její
vektor \vec{E} leží v rovině hlavního řezu

3) Ládná a mimotádná vlna mají tedy
navzájem kolmé polarizace

Dvojkomu lze tedy využít k získání polarizovaného
světla.

Lom na rovinném rozhraní jednosměrného krystalu

Platí obecný zákon lomu

$$n_1 \sin \theta_i = n_2 \sin \theta_{tr} \quad \text{řádný paprsek}$$

$$n_1 \sin \theta_i = n_2(\nu) \sin \theta_{tr} \quad \text{mimotřádný paprsek}$$

Úhel lomu mimotřádného paprsku je funkce úhlu mezi směrem šíření paprsku po lomu a optickou osou.

Úhly ν a θ_{tr} jsou navzájem závislé!

Geometrický postup k určení n_2 a θ_{tr}

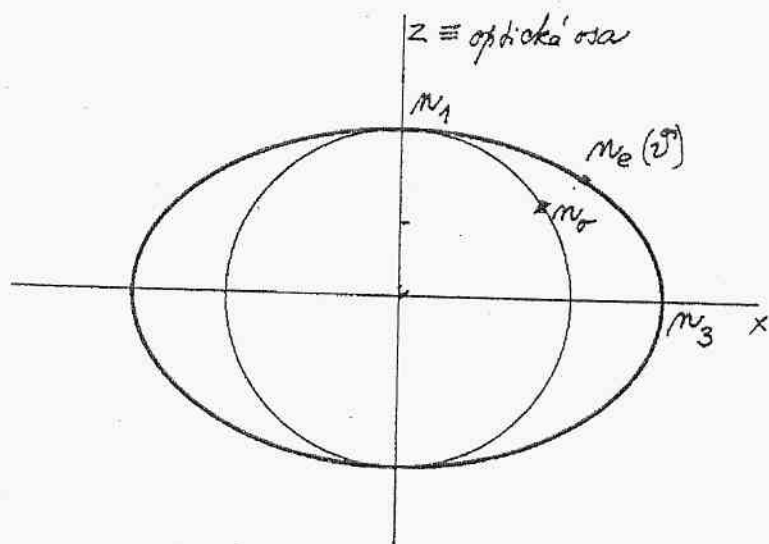
- 1) Provedeme řez normálovou (k) plochou v rovině dopadu
- 2) V rovině řezu nakreslíme průsečík roviny rozhraní s rovinou dopadu
- 3) Nakreslíme vektor dopadajícího paprsku \vec{E}_i
- 4) Z podmínky spojitosti tečných složek na rozhraní stanovíme průmět \vec{E}_i do roviny rozhraní $\vec{E}_i \cdot \vec{r}$. \vec{r} je polohový vektor v rovině dopadu rozhraní

$$\vec{E}_i \cdot \vec{r} = \vec{E}_t \cdot \vec{r} \quad (\text{viz kapitola } \sigma \text{ lomu})$$
$$(\vec{k}_i \cdot \vec{r} = \vec{k}_t \cdot \vec{r})$$

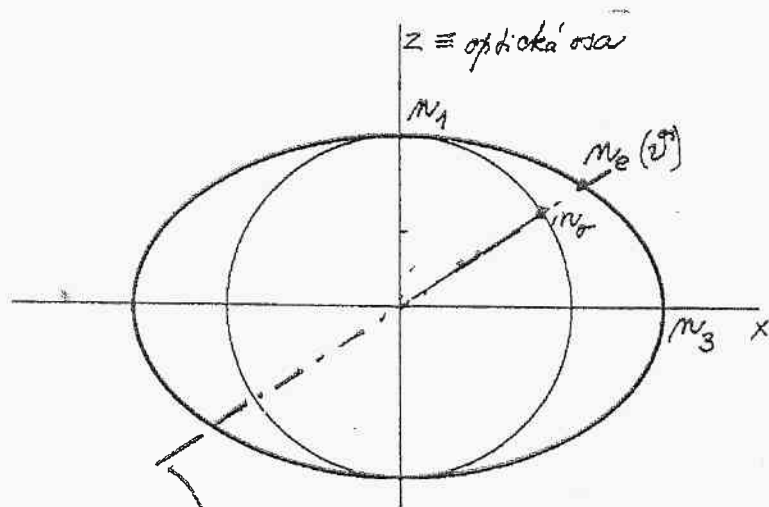
\Rightarrow

středně \Leftrightarrow tyto podmínky určují ν_0 a ν_c a \vec{k}_0 a \vec{k}_c

Lom na trojúhelníku roztvární, optická osa v rovině dopadu, $n_e > n_o$

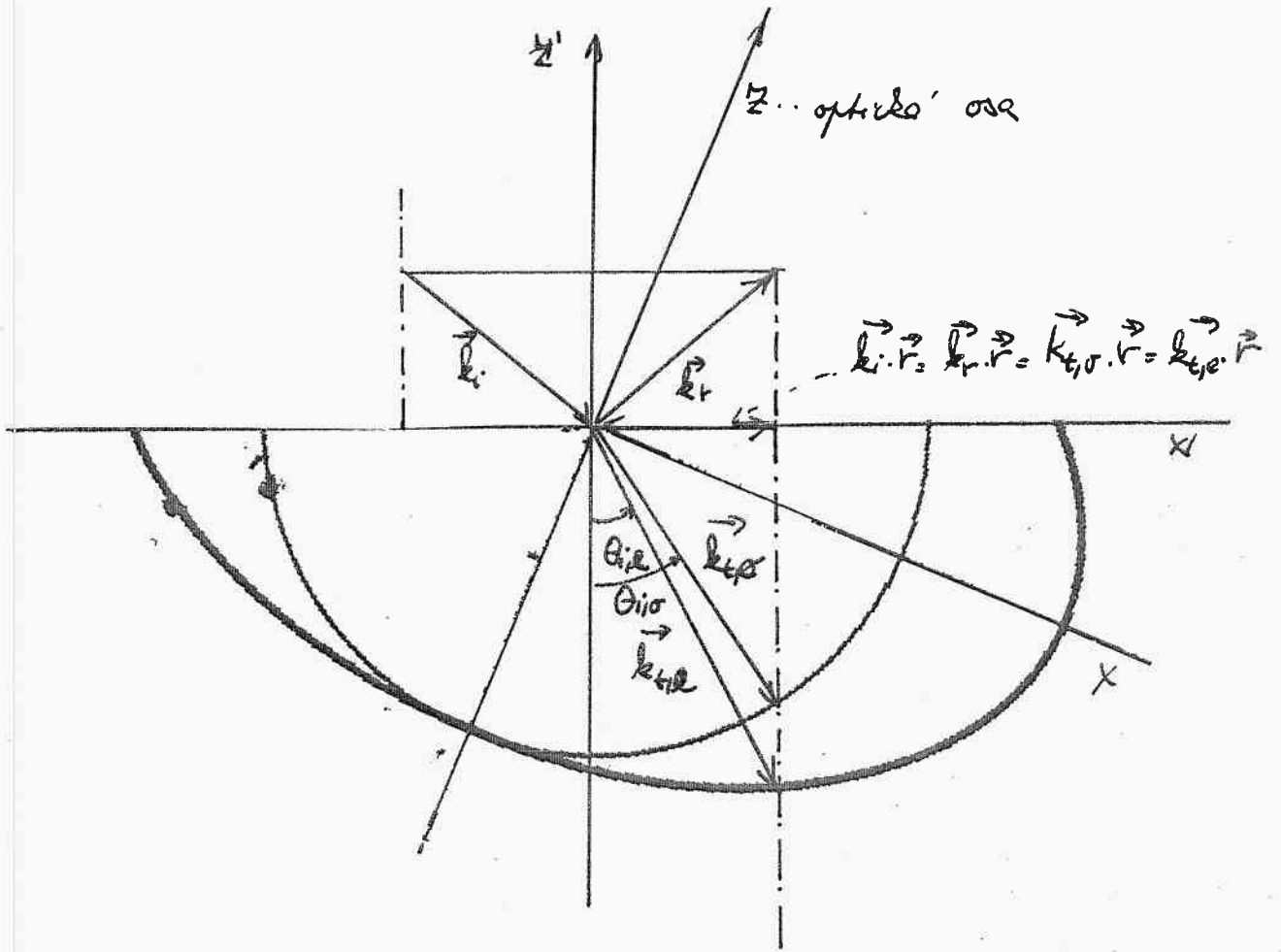


Rovina dopadu xz
 Řeš rovnice pro plochu v rovině xz

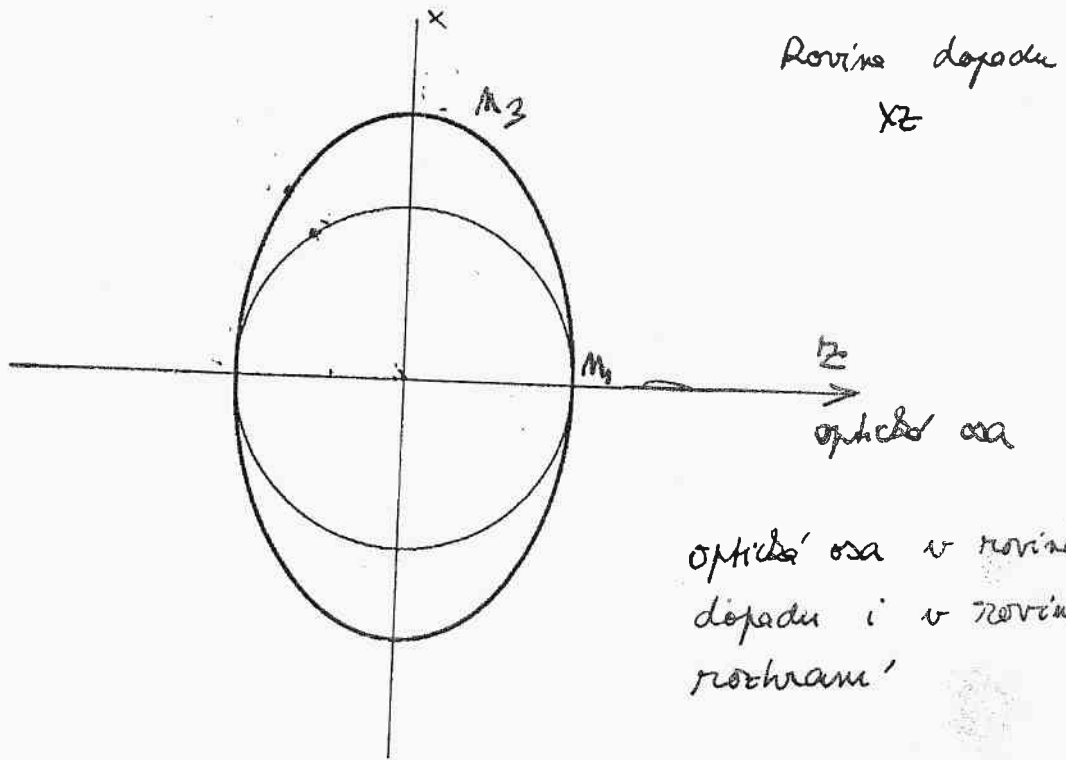


Námi zvolená rovina roztvární
 (\perp na rovině dopadu)

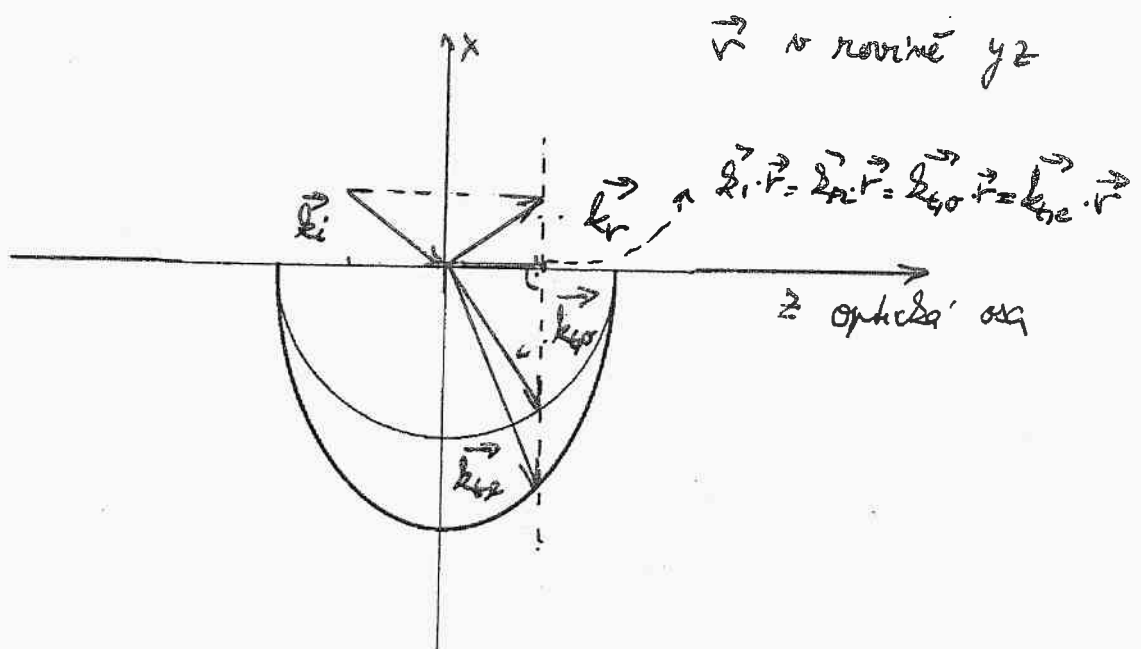
Optická osa v rovině dopadu



Lom na rovinném rozhraní, optická osa v rovině dopadu a v rovině rozhraní

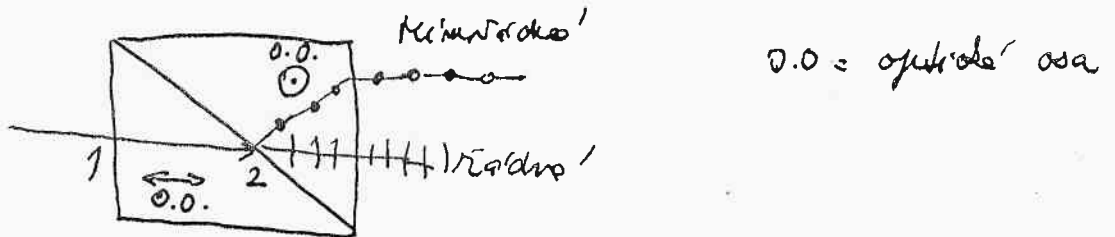


optická osa v rovině dopadu i v rovině rozhraní



Dvojrozměrné materiály - založený na skutečnosti;
 ϵ_0 se liší a minimální paprsek v
 dvojrozměrném materiálu šíří různými směry.

Uváž. Ročtovník polarizace hranol



V bodě 1 dopadá vlna na dvojrozměrný materiál
 (jednoosý). Při šíření podél optické osy
 se obě vlny lineárně polarizace šíří stejnou
 rychlostí \rightarrow nedochází k lomu a vlna
 dosáhne nezměněná k bodu 2. Zde je optická
 osa v rovině rozhraní, takže se rovinně
 dopadne. Jelikož se jedná o rozhraní dvou stejných
 materiálů, každá vlna se neláme a šíří se
 s indexem n_0 (je polarizována \perp na optickou
 osu). (tj. na rozhraní platí rovnice $\vec{s}_0 \parallel 0.0$)

Minimální vlna (polarizována \parallel s optickou osou)
 se šíří za rozhraním s indexem lomu n_2 .

Jelikož jsou indexy lomu před rozhraním

($n_1 = n_0$... šíření podél 0.0.) a za rozhraním

($n_2 \neq n_0$... šíření \perp na 0.0.) nastane dochození

k lomu.

$$n_0 \sin \alpha = n_2 \sin \beta$$

\Rightarrow Oba směry jsou prostorně odděleny
 (podle jsou vstupní směr most. měřeno!)

Kompensátor

Destička s vyleštěnými vstupními a výstupními plochami, která je vyřezána tak, že optická osa materiálu je rovnoběžná se vstupní plochou.

V tomto případě, dopadne-li světlo na destičku kolmo, šíří se krystalem řádně a mimoriádně vlně. Každá se šíří s jinou fázovou rychlostí!

Mají-li jejich dráha v dvojlomném krystalu délku d , dojde k fázovému posunu

$$(\epsilon_e - \epsilon_o) \cdot d = \frac{\omega}{c} (n_e - n_o) \cdot d = \Delta\varphi = \varphi_e - \varphi_o$$

Často používáme případy jím

$$\Delta\varphi = \pi \quad (\Delta\varphi = \pi \Leftrightarrow \Delta x = \frac{\lambda}{2})$$

Půlbunec destička

$$\Delta\varphi = \frac{\pi}{2} \quad (\Leftrightarrow \Delta x = \frac{\lambda}{4})$$

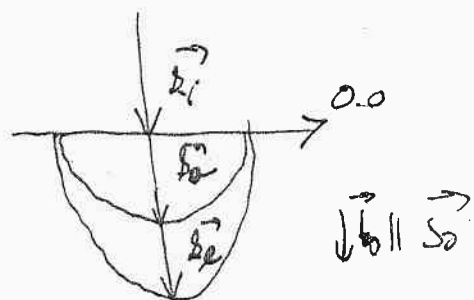
Čtvrtinová destička

Vliv těchto optických prvků na polarizaci světla jím procházejícího a vlnění v polarizaci.

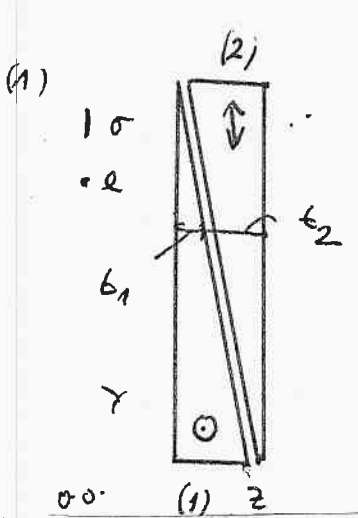
Obecný fázový posun ... buď destičky různé tloušťky nebo tzv. Kompensátor.

\vec{S}_o ... směr šíření \vec{k}

\vec{t}_o ... směr šíření energie v mimoriádné vlně (Poyntingův vektor)



Čtverátná a pólárná fáza' dastřeba pón
 spěčálním přepedem obězných prvdn, kterým
 lze nastavit libovolní fázu zřaděně mēst
 kř dno a mīmōádnou vlnou



(2) Babinetův kompenzátor
 \odot ... optická osa \perp k rovině
 \updownarrow ... optická osa v rovině
 tloušťky t_1 $\rightarrow t_1$
 t_2 $\rightarrow t_2$

(1) Babinetův kompenzátor je tvořen
 dvěma šlím s nerovným šlím mi
 orientacemi optických os.

Z předchozího výkladu víme, že řádky paprsek
 je polarizován \parallel s optickou osou, mīmōádný
 paprsek je polarizován kolmo na optickou osu.
 V obou šlím ech jím tedy přímky přecházejí.

Náček fáze paprsku 1

$$\varphi_1 = (n_0 t_1 + n_2 t_2) \cdot \frac{2\pi}{\lambda_0}$$

Náček fáze paprsku 2

$$\varphi_2 = (n_2 t_1 + n_0 t_2) \cdot \frac{2\pi}{\lambda_0}$$

$$\Delta\varphi = \varphi_1 - \varphi_2 = \frac{2\pi}{\lambda_0} (n_2 - n_0) \cdot (t_2 - t_1)$$

$\Delta\varphi$ lze měřit vzájemným posunem
 šlím ů.

Dodatek 1

Symetrický tenzor susceptibility

Uvědomme, že v neabsorbujícím prostředí je tenzor susceptibility symetrický

Předpokládáme, že vektor polarizace $\vec{P} = N\vec{p}$

N ... koncentrace dipólů, $p = q_e r_e$

q_e ... náboj elektronu

r_e ... vychylení elektronu

$\vec{F} = q_e \vec{E}$... síla působící na elektron

$$\vec{P} = N\vec{p} = Nq_e \begin{pmatrix} x_e \\ y_e \\ z_e \end{pmatrix} = \frac{\epsilon_0}{q_e} \begin{pmatrix} \chi_{11} & \chi_{12} & \chi_{13} \\ \chi_{21} & \chi_{22} & \chi_{23} \\ \chi_{31} & \chi_{32} & \chi_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} F_x \\ F_y \\ F_z \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} F_x \\ F_y \\ F_z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} k_{11} & k_{12} & k_{13} \\ k_{21} & k_{22} & k_{23} \\ k_{31} & k_{32} & k_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_e \\ y_e \\ z_e \end{pmatrix}$$

kde

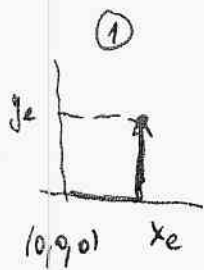
$$\begin{pmatrix} k_{11} & k_{12} & k_{13} \\ k_{21} & k_{22} & k_{23} \\ k_{31} & k_{32} & k_{33} \end{pmatrix} = \frac{Nq_e^2}{\epsilon_0} \begin{pmatrix} \chi_{11} & \chi_{12} & \chi_{13} \\ \chi_{21} & \chi_{22} & \chi_{23} \\ \chi_{31} & \chi_{32} & \chi_{33} \end{pmatrix}^{-1}$$

k_{ij} ... konstanty pružin (si'love')

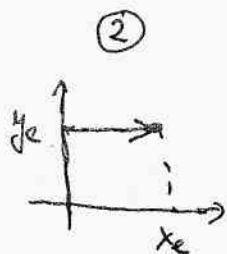
celková práce vykonaná na jednom elektronu je

$$W = \int_{dráha} \vec{F}(\vec{r}) d\vec{r}$$

Práce vykonaná po různých dráhách musí být stejná do fiktivního místa $\vec{r} = x_e \hat{x} + y_e \hat{y}$



Cesta ①



Cesta ②

①

$$W = \int_0^{x_e} F_x(x', y'=0, z'=0) dx' + \int_0^{y_e} F_y(x'=x_e, y', z'=0) dy'$$

$$= \int_0^{x_e} L_{xx} x' dx' + \int_0^{y_e} (L_{yx} x_e + L_{yy} y') dy' =$$

$$= L_{xx} \frac{x_e^2}{2} + L_{yx} x_e y_e + L_{yy} \frac{y_e^2}{2}$$

②

$$W = \int_0^{y_e} F_y(x'=0, y', z'=0) dy' + \int_0^{x_e} F_x(x', y'=y_e, z'=0) dx'$$

$$= \int_0^{y_e} L_{yy} y' dy' + \int_0^{x_e} (L_{xx} x' + L_{xy} y_e) dx' =$$

$$= L_{yy} \frac{y_e^2}{2} + L_{xy} x_e y_e + L_{xx} \frac{x_e^2}{2}$$

$$\Rightarrow L_{xy} = L_{yx}$$

Podobně pro ostatní off-diagonální prvky

\Rightarrow matice L je symetrická!

L lineární algebry má, je inverzní matice

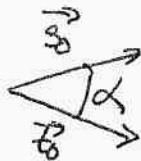
L symetrická matice je rovněž symetrická!

\Rightarrow matice X je symetrická!

Dodatek

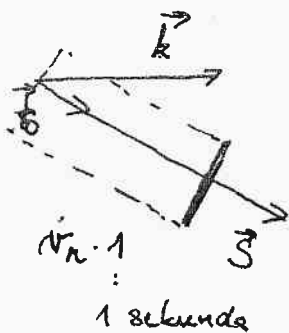
Odvození vztahu pro rychlost šíření energie

$$v_{ve} = \frac{v_f}{\cos \alpha}$$



\vec{v}_r ... paprsková rychlost

Za jednotku času vyteče jednotkovým průřezem energie obsažená v délce v_r a jednotkovému průřezu



$$\vec{S} = \vec{E} \times \vec{H} \quad \text{Poyntingův vektor}$$

$$\vec{S} = w \cdot \vec{v}_r$$

w ... objemová hustota energie

$$w = \frac{1}{2} \vec{E} \cdot \vec{D} + \frac{1}{2} \vec{H} \cdot \vec{B}$$

... v tomto zápisu všechny veličiny reálné

$$\vec{E} = \vec{E}_0 \cos(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)$$

$$\vec{B} = \vec{B}_0 \cos(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)$$

$$\text{rot } \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\vec{k} \times \vec{E} = -(-\omega) \vec{B} = \omega \vec{B}$$

$$\text{rot } \vec{H} = \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

$$\vec{k} \times \vec{H} = -\omega \vec{D}$$

$$\vec{D} = -\frac{1}{\mu_0 \omega} (\vec{k} \times (\vec{k} \times \vec{E}))$$

$$\vec{H} = \frac{1}{\mu_0 \omega} (\vec{k} \times \vec{E})$$

$$w_e = \frac{1}{2} \vec{E} \cdot \vec{D} = \frac{1}{2} \cdot \left(-\frac{1}{\omega} \vec{E} \cdot (\vec{k} \times \vec{H}) \right)$$

$$= \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{\omega} \vec{E} \cdot (\vec{H} \times \vec{k}) = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{\omega} \underbrace{(\vec{E} \times \vec{H})}_{\vec{S}} \cdot \vec{k} = \frac{\vec{k}}{2\omega} (\vec{E} \times \vec{H})$$

$$W_m = \frac{1}{2} \vec{H} \cdot \vec{B} = \frac{1}{2\omega} \vec{H} \cdot (\vec{k} \times \vec{E}) = -\frac{1}{2\omega} \vec{H} \cdot (\vec{E} \times \vec{k}) =$$

$$= -\frac{1}{2\omega} (\vec{H} \times \vec{E}) \cdot \vec{k} = \frac{1}{2\omega} (\vec{E} \times \vec{H}) \cdot \vec{k} = \frac{\vec{k}}{2\omega} (\vec{E} \times \vec{H}) = W_e$$

$$W = W_e + W_m = \frac{\vec{k}}{\omega} (\vec{E} \times \vec{H}) = \frac{1}{\omega} \vec{k} \cdot \vec{S} = \frac{1}{\omega} |\vec{k}| |\vec{S}| \cos \alpha$$

$$|\vec{k}| = \frac{\omega}{c} \cdot n =$$

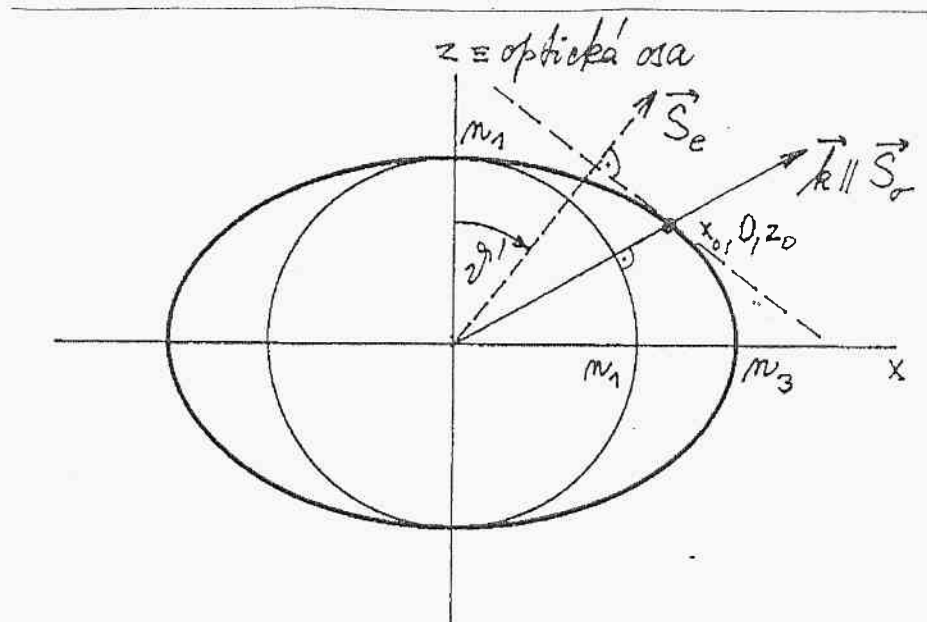
Paprocka' nyelvtel $\vec{v}_r = \frac{\vec{S}}{W} \quad |\vec{v}_r| = \frac{|\vec{S}|}{W}$

$$|\vec{v}_r| = v_r = \frac{1}{\omega} \cdot \frac{\omega}{c} \cdot \frac{n \cdot |\vec{S}|}{|\vec{S}| \cos \alpha} = \frac{n}{c} \cdot \frac{1}{\cos \alpha} = \frac{v_f}{\cos \alpha}$$

$$v_r = \frac{v_f}{\cos \alpha} \quad , \quad v_r > v_f$$

Dodatek - indexový elipsoid a porovnání s
normálovou plochou (indexová plocha, \mathcal{L} plocha)

Normálová plocha - vyjádření závislosti indexu lomu
na směru \vec{k}



$$1 = \frac{x^2}{n_3^2} + \frac{y^2}{n_3^2} + \frac{z^2}{n_1^2}$$

Indexový elipsoid (optická indikatrix) - vyjádření
indexu lomu na směru \vec{D} ($\vec{D} \perp \vec{k}$)

$$w_e = \frac{1}{2} \vec{E} \cdot \vec{D} = \frac{1}{2} (E_x D_x + E_y D_y + E_z D_z) =$$

$$D_x = \epsilon_0 \epsilon_1 E_x \quad = \frac{1}{2\epsilon_0} \left(\frac{D_x^2}{\epsilon_1} + \frac{D_y^2}{\epsilon_2} + \frac{D_z^2}{\epsilon_3} \right)$$

$$D_y = \epsilon_0 \epsilon_1 E_y$$

$$D_z = \epsilon_0 \epsilon_1 E_z$$

$$\epsilon_1 = n_1^2$$

$$\epsilon_2 = n_2^2$$

$$\epsilon_3 = n_3^2$$

$$\frac{D_x^2}{m_1^2} + \frac{D_y^2}{m_1^2} + \frac{D_z^2}{m_3^2} = 2\epsilon_0 W_e$$

Normalizace $2\epsilon_0 W_e = 1$

$$\Rightarrow \frac{D_x^2}{M_1^2} + \frac{D_y^2}{M_1^2} + \frac{D_z^2}{M_3^2} = 1$$

